

三菱电机株式会社无传感器伺服
FREQROL-E700EX 系列
FR-E720EX-0.1K

样本画面说明书

三菱电机株式会社

关于样本的使用

在使用样本画面及其说明书等文件之前，请首先同意以下各项。

- (1) 只有正在使用本公司产品或有意使用本公司产品的用户才能使用。
- (2) 本公司提供的文件的知识产权归属本公司所有。
- (3) 禁止对本公司提供的文件进行窜改、转载、转让、销售。
但是，可以将部分或全部内容用于用户制作的机器或系统内的本公司产品上。也可以转载、复制、引用、重新排版于本公司用户制作的规格书、设计书、嵌入式产品的使用说明书中。
- (4) 使用本公司提供的文件或从其抽出的数据所造成的任何损失，本公司不予负责。
请用户自行承担责任。
- (5) 请遵守本公司提供的文件中的使用条件。
- (6) 本公司有权利不经通知修改或删除文件。
- (7) 使用本公司提供的文件时，请务必熟读产品手册以及手册中介绍的相关手册。
同时请务必充分注意安全事宜，正确使用。

目次

修订记录.....	4
1. 概要	5
2. 系统构成	5
3. 关于 GOT	5
3.1 自动选择的系统应用程序	5
3.2 画面创建软件的连接机器设置	5
3.3 画面创建软件的重叠窗口设置	5
4. 关于无传感器伺服 FREQROL-E700EX	6
4.1 无传感器伺服 FREQROL-E700EX 的通讯设置	6
5. 画面规格	7
5.1 显示语言	7
5.2 画面一览表/切换	7
5.3 画面说明	9
5.3.1 菜单 (B-30001)	9
5.3.2 速度控制运行 (B-30002)	10
5.3.3 位置控制运行 (B-30003)	12
5.3.4 参数 (B-30004)	14
5.3.5 报警 1 (B-30005)	15
5.3.6 报警 2 (B-30006)	16
5.3.7 手册显示 (B-30500)	18
5.3.8 报警复位 (W-30001)	20
5.3.9 语言设置 (W-30002)	21
5.3.10 时钟设置 (W-30003)	22
5.3.11 监视批量显示 (W-30004)	23
5.3.12 定位辅助功能选择 (W-30005)	24
5.4 使用软元件一览表	25
5.5 注释一览表	27
5.6 脚本一览表	28
5.7 软元件数据传送一览表	38
6. 关于手册显示	39
6.1 手册显示用文件数据的准备	39

修订记录

样本画面说明书

修订日期	管理编号*	修订内容
2014/3	BCN-P5999-0282	初版
2015/2	BCN-P5999-0282-2	文件 ID 的软元件指定对应

*管理编号记载在右下方。

工程数据

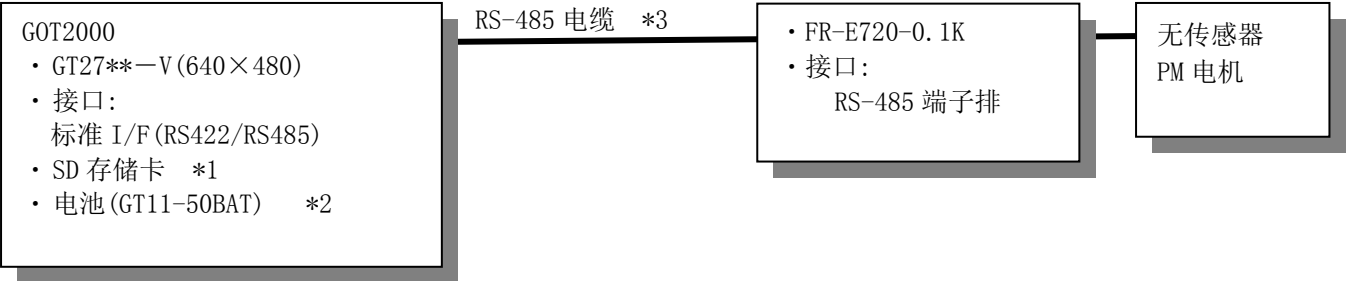
修订日期	工程数据	GT Designer3*	修订内容
2014/3	MITSUBISHI_FR-E700EX_V_Ver1_C.GTX	1.109P	初版
2015/2	MITSUBISHI_FR-E700EX_V_Ver2_C.GTX	1.126G	文件 ID 的软元件指定对应

*制作工程数据时使用的画面创建软件的版本。打开文件时请使用相同版本或更高版本的画面创建软件。

1. 概要

本资料是使用串行(RS-485)连接 GOT2000 和无传感器伺服专用驱动器模块 FREQROL-E700EX(FR-E720EX-0.1K)时，执行无传感器伺服的运行控制，显示各种数据和更改设置值等的样本画面的说明书。

2. 系统构成



- *1: SD存储卡，用于日志功能/文件显示功能。
- *2: 电池，用于时钟数据以及SRAM用户区的日志数据的停电保持。(GOT中标配电池。)
- *3: 关于电缆的详细内容, 请参照「GOT2000系列连接手册(三菱电机机器连接篇)」。

3. 关于 GOT

3.1 自动选择的系统应用程序

种类	系统应用程序名称		
基本功能	基本系统应用程序		
	标准字体		中文(简体)
通讯驱动程序	FREQROL 500/700/800，无传感器伺服		
扩展功能	标准字体		日语
	轮廓字体	黑体	英数假名
			日语汉字
			中文(简体)汉字
	软元件数据传送		
	文件显示		

3.2 画面创建软件的连接机器设置

项 目	设置值	备 注
波特率(BPS)	38400 bps	(初始值:19200bps)
数据长度	7 位	
停止位	1 位	
奇偶性	奇数	
重试次数(次)	3	
通讯超时时间(秒)	3	
发送延迟时间(ms)	10	

3.3 画面创建软件的重叠窗口设置

为了在基本画面切换时关闭窗口画面，请将[画面切换/窗口]的重叠窗口的[详细设置]中的[切换基本画面的同时关闭窗口]设为有效。

4. 关于无传感器伺服 FREQROL-E700EX

4.1 无传感器伺服 FREQROL-E700EX 的通讯设置

项 目	参 数	设置值	备 注
RS-485 通讯站号	Pr. 117	0	站号 0
RS-485 通讯速度	Pr. 118	384	38400bps (初始值:19200bps)
RS-485 停止位长度	Pr. 119	10	1bit (初始值:1)
RS-485 通讯奇偶性校验选择	Pr. 120	1	奇数奇偶性有 (初始值:2)
RS-485 通讯重试次数	Pr. 121	9999	异常停止无 (初始值:1)
RS-485 通讯检查时间间隔	Pr. 122	9999	通讯检查无 (初始值:0)
RS-485 通讯等待时间设置	Pr. 123	0	(初始值:9999)
RS-485 通讯 CR/LF 选择	Pr. 124	1	CR 有
协议选择	Pr. 549	0	三菱变频器协议
运行模式选择	Pr. 79	0	接入电源时为外部运行模式
通讯上升沿模式选择	Pr. 340	0	网络运行模式 (初始值:0)
通讯 EEPROM 写入选择	Pr. 342	0	向 EEPROM 和 RAM 写入
NET 模式操作权选择	Pr. 550	2	NET 运行模式时, 指令权指定为 PU 接口 (初始值:9999)
MRS 端子功能选择	Pr. 183	24	(初始值:24) 速度控制模式时:9999 位置控制模式时:86 (伺服 ON)
控制方法选择	Pr. 800	10	(初始值:10) 速度控制模式时:10 位置控制模式时:13

5. 画面规格

5.1 显示语言

画面可以显示日语/英语/中文(简体)3 种语言。如下所示各种语言的字符串，登录在注释组号 499、500 的列号 1~3 中。将列号写入语言切换软件元件中即可显示与列号相应的语言。

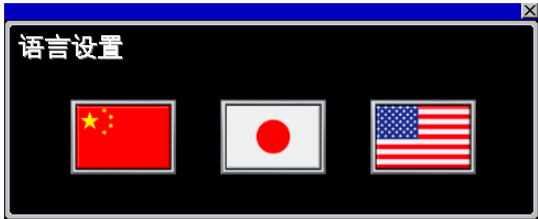
列号	语言
1	中文(简体)
2	日语
3	英语

5.2 画面一览表/切换

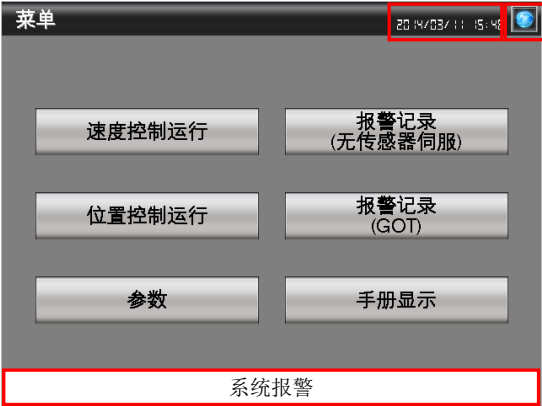
5.2.1 画面一览表/切换(公共)



窗口画面 W-30003: 时钟设置



窗口画面 W-30002: 语言设置

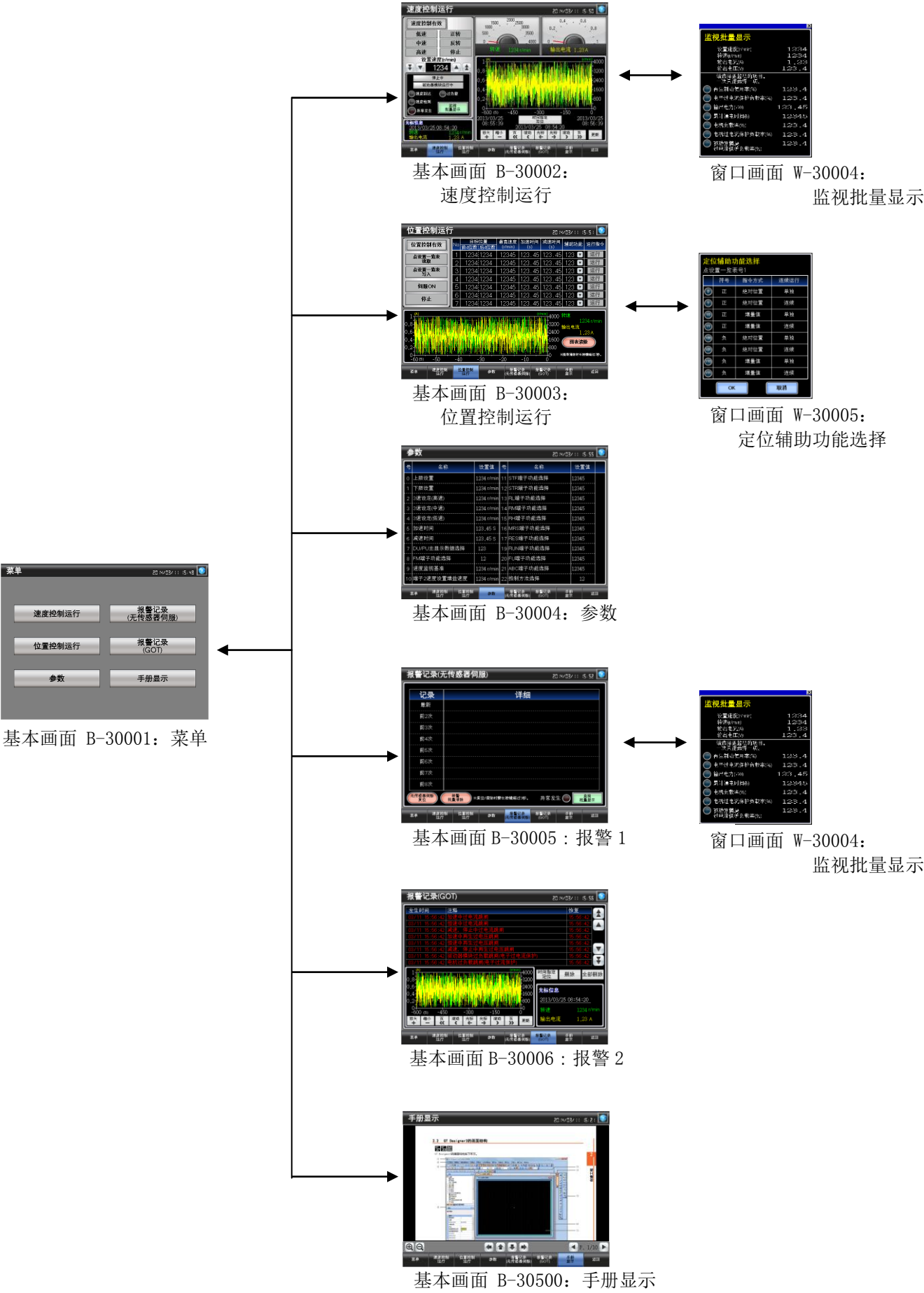


基本画面 B-30001: 菜单及全部基本画面



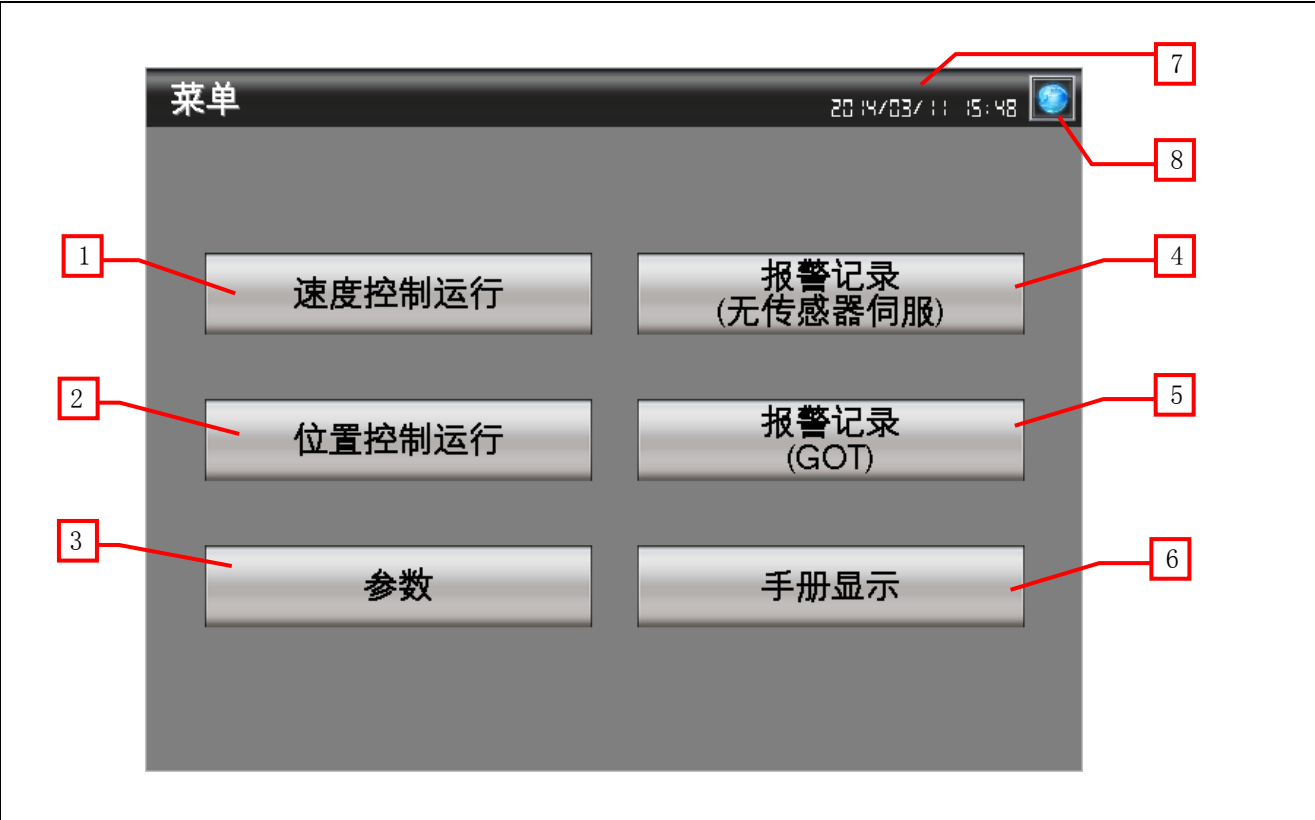
窗口画面 W-30001: 报警复位

5.2.2 画面一览表/切换(个别)



5.3 画面说明

5.3.1 菜单(B-30001)



概要

菜单画面。

详细

- 1. 切换至速度控制运行画面。
- 2. 切换至位置控制运行画面。
- 3. 切换至参数画面。
- 4. 切换至报警记录(无传感器伺服)画面。
- 5. 切换至报警记录(GOT)画面。
- 6. 切换至手册显示画面。
- 7. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
- 8. 显示语言设置窗口。

备注

- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5. 3. 2 速度控制运行 (B-30002)



概要

执行在速度控制模式时的无传感器伺服的运行控制，显示各种数据。在记录趋势图表中显示以日志功能收集的转速和输出电流的值。

详细

- 将控制模式更改到速度控制模式。速度控制模式时指示灯亮灯。
- 速度控制模式时，可指定速度和旋转方向运行。
 - 触摸低速/中速/高速后，触摸正转/反转。
按照参数预先设置的各速度进行运行。
触摸停止开关可以让运行停止。
 - 通过数值输入直接设置速度后，触摸正转/反转。
数值输入左右两边的触摸开关增减速度一个或者十个档次。
触摸停止开关可以让运行停止。
- 通过指示灯显示无传感器伺服专用驱动器模块的状态。

停止中/正转中/反转中	: 亮灯显示驱动器模块的旋转方向。
驱动器模块运行中	: 驱动器模块运行中亮灯。
速度到达	: 转速达到设置速度后亮灯。
速度检测	: 检测转速时亮灯。
过负载	: 失速防止功能动作中亮灯。
异常发生	: 报警发生时闪烁。
- 显示监视批量显示窗口。
- 显示光标位置的日期和时间/转速/输出电流。
- 通过面板仪表和数值显示，显示转速。
- 通过面板仪表和数值显示，显示输出电流。
- 通过记录趋势图表显示转速/输出电流。
触摸图表，即可显示光标。在触摸图表的状态下，手指左右方向拨动，即可左右滚动显示其内容。或者双指呈水平方向张开/合拢，可将图表即以时间轴为基准放大/缩小显示。
- 输入日期和时间，触摸时间指定定位开关后，图表的中央会显示指定的日期和时间的数据。画面初次显示时，此处的日期和时间当前日期和时间。

10. 操作记录趋势图表。

- | | |
|------|------------------------------------|
| 放大 | : 将图表的时间轴作为新数据的基准轴, 进行放大(2 倍)显示。 |
| 缩小 | : 将图表的时间轴作为新数据的基准轴, 进行缩小(1/2 倍)显示。 |
| 页<< | : 翻至上一页。 |
| 滚动< | : 向左滚动图表。 |
| 光标<- | : 显示光标, 并将光标向旧数据方向进行滚动显示。 |
| 光标-> | : 显示光标, 并将光标向新数据方向进行滚动显示。 |
| 滚动> | : 向右滚动图表。 |
| 页>> | : 翻至下一页。 |
| 更新 | : 消除光标显示最新数据。 |

11. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面, 所以显示中的画面不被切换。

12. 切换至上次显示画面。

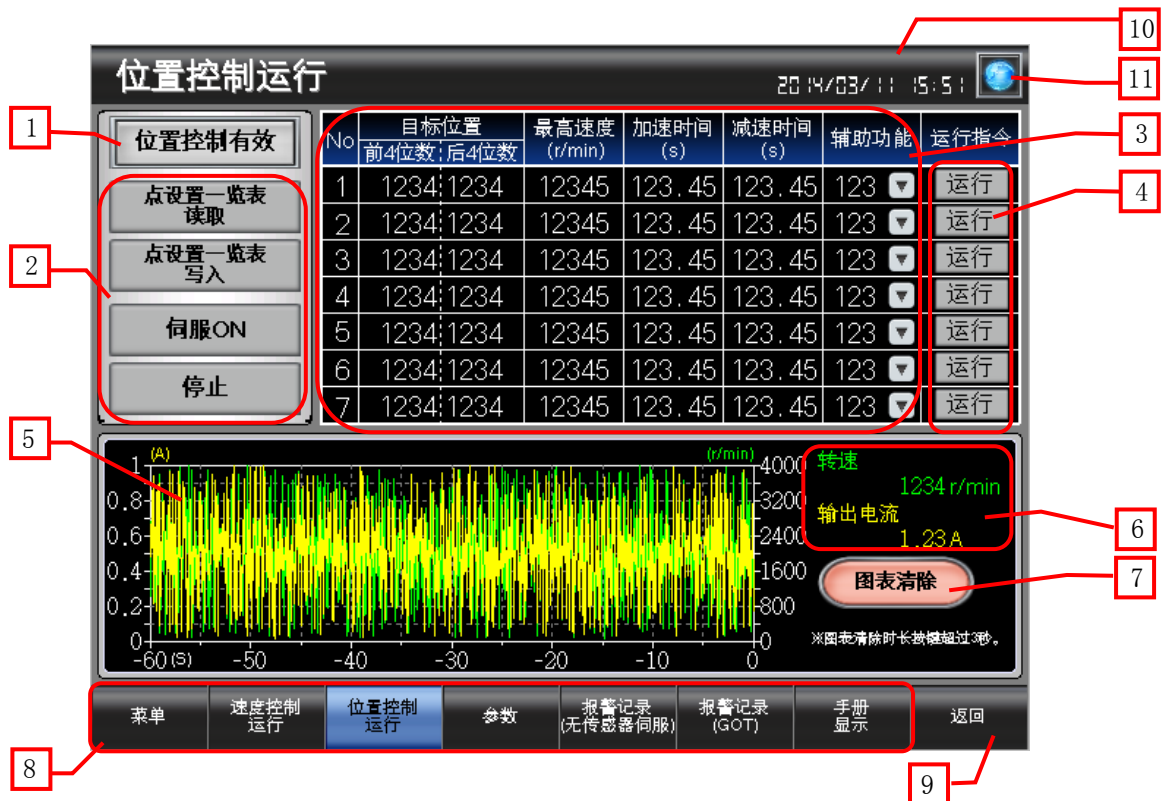
13. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。

14. 显示语言设置窗口。

备注

- 在速度和旋转方向的开关中设置了对象脚本。关于脚本的详细内容, 请参照「5.6 脚本一览表」。
- 用于记录趋势图表中的时间指定定位而设置的画面脚本, 关于画面脚本的详细内容, 请参照「5.6 脚本一览表」。
- 即使切换到其他画面后, 无传感器伺服也将以速度控制运行画面运行指令指定的速度/旋转方向继续运行。
- 系统报警发生时, 在画面的下方将显示报警信息。触摸信息的左端时, 显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时, 显示报警复位窗口。

5. 3. 3 位置控制运行 (B-30003)



概要

执行在位置控制模式时的无传感器伺服的运行控制，显示点设置一览表信息和更改设置值。
在记录趋势图表中显示以日志功能收集的转速和输出电流的值。

详细

1. 将控制模式更改到位置控制模式。位置控制模式时指示灯亮灯。
2. 位置控制模式时，可执行点设置一览表读取/点设置一览表写入和伺服 ON。
点设置一览表读取：从驱动器模块读取点设置一览表信息。
点设置一览表写入：将点设置一览表信息写入驱动器模块。
伺服 ON：可运行状态(伺服 ON 状态)。
停止：停止运行。
3. 显示点设置一览表信息。
可更改每个点设置一览表号的目标位置、最高速度、加速时间、减速时间、辅助功能的值。更改点设置一览表信息后，请执行点设置一览表写入。未执行时，按照驱动器模块中的点设置一览表信息运行。
▼：显示定位辅助功能选择窗口。
4. 可运行状态(伺服 ON 状态)时，按照点设置一览表信息中设置的目标位置/最高速度/加速时间/减速时间/辅助功能运行。
5. 通过记录趋势图表显示转速和输出电流。
6. 显示转速和输出电流的当前值。
7. 清除转速和输出电流的图表。
图表清除时，长按键超过 3 秒。
8. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面，所以显示中的画面不被切换。
9. 切换至上次显示画面。
10. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
11. 显示语言设置窗口。

备注

- 用于记录趋势图表启动而设置的画面脚本，关于画面脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 在点设置一览表信息的辅助功能中为了设置动作模式(在定位辅助功能选择窗口中选择)而设置的画面脚本，关于画面脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 使用软元件数据传送功能读取/写入点设置一览表。关于软元件数据传送功能，请参照「5.7 软元件数据传送一览表」。
- 即使切换到其他画面后，无传感器伺服也将以位置控制运行画面运行指令指定的速度/旋转方向继续运行。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5. 3. 4 参数(B-30004)



概要

设置无传感器伺服专用驱动器模块的参数。

详细

1. 显示参数的数据名。
2. 显示参数值。可更改设置值。驱动器模块中设置为 9999 的项目 GOT 显示 65535，设置为 8888 的项目 GOT 显示 65520。
3. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面，所以显示中的画面不被切换。
4. 切换至上次显示画面。
5. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
6. 显示语言设置窗口。

备注

- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5.3.5 报警 1 (B-30005)



概要

显示无传感器伺服专用驱动器模块的报警记录。

详细

1. 显示从当前到前 8 次的报警。
2. 相关报警的开关和指示灯。
 - 无传感器伺服复位 : 复位无传感器伺服的驱动器模块。
 - 报警批量清除 : 批量清除异常记录。
 - 异常发生 : 报警发生时闪烁。无传感器伺服复位和报警批量清除时, 长按键超过 3 秒。
3. 显示监视批量显示窗口。
4. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面, 所以显示中的画面不被切换。
5. 切换至上次显示画面。
6. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
7. 显示语言设置窗口。

备注

- 系统报警发生时, 在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时, 显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时, 显示报警复位窗口。

5.3.6 报警 2 (B-30006)



概要

显示无传感器伺服专用驱动器模块报警发生时的转速、输出电流。

详细

- 显示报警。通过触摸显示/隐藏光标。在触摸报警显示的状态下,手指上下方向拨动,可将报警上下滚动显示。以红色表示发生中的报警信息、绿色表示已恢复的报警信息。
- 通过记录趋势图表显示转速/输出电流。触摸图表,即可显示光标。在触摸图表的状态下,手指左右方向拨动,即可左右滚动显示其内容。或者双指呈水平方向张开/合拢,可将图表即以时间轴为基准放大/缩小显示。
- 操作记录趋势图表。
 - 放大 : 将图表的时间轴作为新数据的基准轴,进行放大(2倍)显示。
 - 缩小 : 将图表的时间轴作为新数据的基准轴,进行缩小(1/2倍)显示。
 - 页<< : 翻至上一页。
 - 滚动< : 向左滚动图表。
 - 光标<- : 显示光标,并将光标向旧数据方向进行滚动显示。
 - 光标-> : 显示光标,并将光标向新数据方向进行滚动显示。
 - 滚动> : 向右滚动图表。
 - 页>> : 翻至下一页。
 - 更新 : 消除光标显示最新数据。
- 操作报警显示。
 - : 上下翻页。
 - : 上下逐行滚动。
 - 删除 : 清除已恢复的选择报警。
 - 全部删除 : 清除已恢复的全部报警。
- 将已选择的报警发生时间以光标在图表中央显示。报警光标为隐藏时,将当前时间以光标在图表的右端显示。
- 显示光标位置的日期和时间/转速/输出电流。
- 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面,所以显示中的画面不被切换。
- 切换至上次显示画面。
- 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
- 显示语言设置窗口。

备注

- 用于选择的报警发生时间的图表定位而设置的画面脚本，关于画面脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。
- 本画面是显示在 GOT 启动中发生的无传感器伺服的报警画面。在 GOT 电源 OFF 中发生的无传感器伺服报警则不能显示。










5.3.7 手册显示 (B-30500)



概要

显示与显示中的语言对应的手册。

详细

1. 手册显示是对应语言分别显示文件 ID 从 201 至 203 的文件。画面初次显示时，显示第 1 页。在触摸文件的状态下往 8 个方位拨动，文件即往其拨动方向滚动显示。拨动显示中的文件边端时，可以切换页码。通过双指张开/合拢操作，可依大/中/小 3 个阶段切换文件。
2. 操作显示中的文件。
 -   : 放大/缩小显示中的文件。
 -   : 左右滚动显示中的文件。
 -   : 上下滚动显示中的文件。
3. 操作显示中的文件页。
 -  : 显示正在显示中的文件页。触摸数值后，可以更改页码
 -   : 对显示中的文件进行页发送/页返回。
4. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面，所以显示中的画面不被切换。
5. 切换至上次显示画面。
6. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
7. 显示语言设置窗口。

备注

- 手册显示的文件遵从显示语言切换。注释组号和语言、文件 ID 对应，如下表所示。

注释组号	语言	文件 ID
1	中文(简体)	201
2	日语	202
3	英语	203

- GOT 启动时，通过工程脚本将文件页码设置为「1」以及将文件 ID 设置为「201」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 页码传送开关通过对象脚本不超过总页数。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 手册显示用的文件数据由用户制作。有关详细请参照「6. 关于手册显示」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5.3.8 报警复位(W-30001)



概要

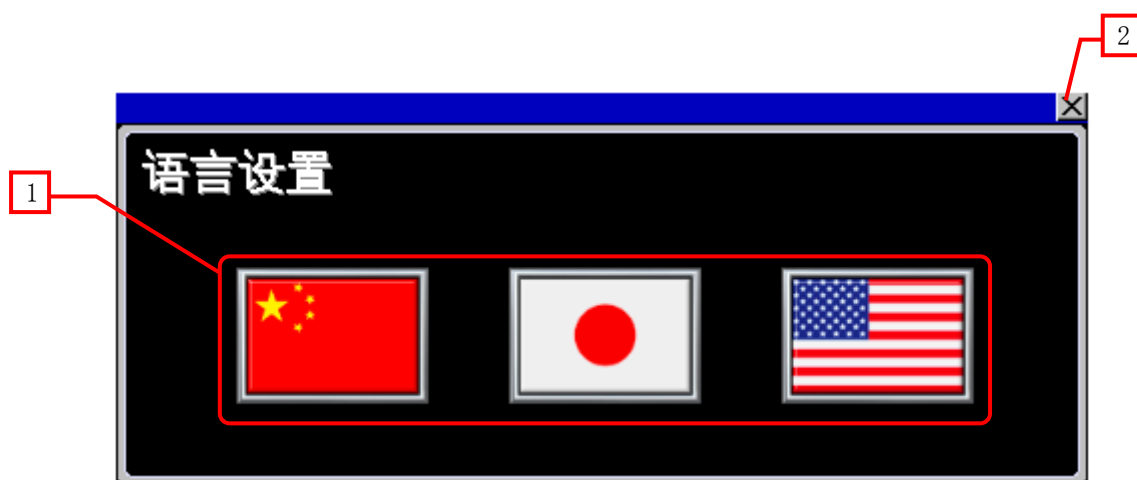
复位系统报警。

详细

1. 复位系统报警，并在 1 秒后关闭窗口画面。
2. 关闭窗口画面。

备注

5.3.9 语言设置(W-30002)



概要

选择 GOT 的显示语言。

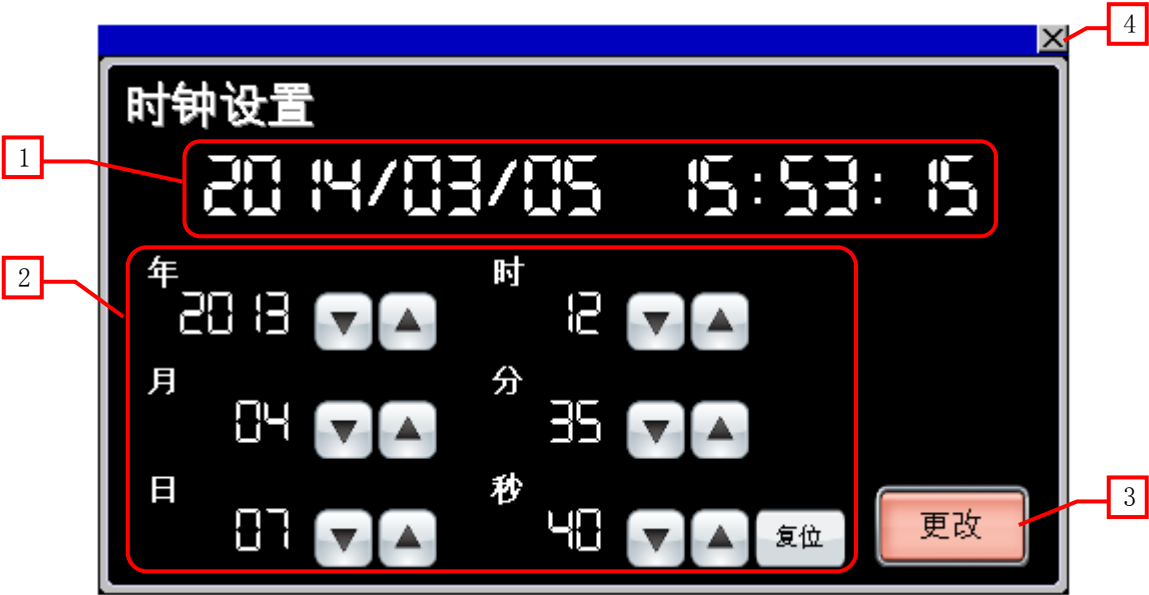
详细

1. 切换语言，并关闭窗口画面。
2. 关闭窗口画面。

备注

- 相应显示语言，系统语言与手册显示的文件 ID 同步切换设置。

5. 3. 10时钟设置(W-30003)



概要

更改 GOT 的时钟数据。

详细

1. 显示当前日期和时间。
2. 通过 开关设置想更改的日期和时间。长按 开关将连续进行增减。复位开关复位秒。
3. 将设置的日期和时间反映到 GOT 的时钟数据中，并在 1 秒后关闭窗口画面。
4. 关闭窗口画面。

备注

- 日期和时间的初始值为窗口画面显示时的日期和时间。
- 更改日期和时间的年/月/日/时/分/秒的数值显示中设置了对象脚本。
详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。

5. 3. 11 监视批量显示 (W-30004)



概要

显示各种项目的批量监视和特殊监视。

详细

1. 显示设置速度、转速、输出电流、输出电压的值。
2. 显示无传感器伺服的特殊监视。请通过触摸选择要监视的项目。被选择的项目指示灯亮灯并显示数值。未选择项目的数值显示将被清除。
3. 关闭窗口画面。

备注

- 在特殊监视的数值显示设置了对象脚本。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。

5. 3. 12定位辅助功能选择(W-30005)



概要

选择定位辅助功能的动作模式。

详细

1. 显示选择的点设置一览表号。
2. 显示定位辅助功能的动作模式。
当前选中的动作模式对应的指示灯亮灯。需要更改时，请通过触摸指示灯选择动作模式。所选择的定位辅助功能的指示灯亮灯。
3. 选择的定位辅助功能的编号(0~111)反映到点设置一览表中，并关闭窗口画面。
4. 选择的定位辅助功能的编号(0~111)不反映到点设置一览表中，并关闭窗口画面。

备注

- 选择点设置一览表号 7 的定位辅助功能时，仅可指定单独运行的动作模式。
- 为了让在基本画面设置的定位辅助功能的编号相对应的指示灯亮灯而设置的画面脚本，关于画面脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。

5.4 使用软元件一览表

画面上的开关和指示灯等使用的软元件，有些同时也在脚本等的公共设置中被使用。批量更改此类软元件时，推荐使用[批量更改]。关于[批量更改]的详细内容，请参照「GT Designer3 (GOT2000) 帮助」。

5.4.1 连接机器的软元件

类型	软元件编号	用途
位	RS0	驱动器模块运行中
	RS1	正转中
	RS2	反转中
	RS3	速度到达
	RS4	超负载
	RS6	速度检测
	RS7	异常发生
字	A0	前 2 次的异常
	A1	最新异常
	A2	前 4 次的异常
	A3	前 3 次的异常
	A4	前 6 次的异常
	A5	前 5 次的异常
	A6	前 8 次的异常
	A7	前 7 次的异常
	Pr1	上限设置
	Pr2	下限设置
	Pr4	3 速设置(高速)
	Pr5	3 速设置(中速)
	Pr6	3 速设置(低速)
	Pr7	加速时间
	Pr8	减速时间
	Pr24	多段速设置(4 速) 在软元件数据传送中使用
	Pr25	多段速设置(5 速) 在软元件数据传送中使用
	Pr26	多段速设置(6 速) 在软元件数据传送中使用
	Pr27	多段速设置(7 速) 在软元件数据传送中使用
	Pr52	DU/PU 主显示数据选择
	Pr54	FM 端子功能选择
	Pr55	速度监视基准
	Pr125	端子 2 速度设置增益速度
	Pr178	STF 端子功能选择
	Pr179	STR 端子功能选择
	Pr180	RL 端子功能选择
	Pr181	RM 端子功能选择
	Pr182	RH 端子功能选择
	Pr183	MRS 端子功能选择
	Pr184	RES 端子功能选择
	Pr190	RUN 端子功能选择
	Pr191	FU 端子功能选择
	Pr192	ABC 端子功能选择
	Pr465~Pr478	第一目标位置~第 7 目标位置 在软元件数据传送中使用：14 点
	Pr525~Pr531	第 1 定位辅助功能~第 7 定位辅助功能 在软元件数据传送中使用：7 点
	Pr578~Pr591	第 1 定位加速时间~第 7 定位加速时间 在软元件数据传送中使用：14 点
	Pr800	控制方法选择

类型	软元件编号	用途
字	SP110	设置速度 (RAM、E2PROM)
	SP111	转速
	SP112	输出电流
	SP113	输出电压
	SP114	特殊监视
	SP115	特殊监视选择号
	SP116	异常内容批量清除
	SP122	运行指令
	SP125	驱动器模块复位

5.4.2 GOT 内部软元件

类型	软元件编号	用途
位	GB40	脚本触发 (通常 ON)
	GB60131	正转开关脚本用虚拟位
	GB60132	反转开关脚本用虚拟位
	GB60133	低速开关脚本用虚拟位
	GB60134	中速开关脚本用虚拟位
	GB60135	高速开关脚本用虚拟位
	GB60136	脚本触发 (正转开关)
	GB60137	脚本触发 (反转开关)
	GB60138	脚本触发 (低速开关)
	GB60139	脚本触发 (中速开关)
	GB60140	脚本触发 (高速开关)
	GB61000	报警传送标志 (脚本触发)
	GB61001~GB61035	用户报警监视使用软元件 (35 点)
	GB61100	时间指定定位标志 (脚本触发)
	GB61101	辅助功能开关 01 指示灯用虚拟位
	GB61102	辅助功能开关 02 指示灯用虚拟位
	GB61103	辅助功能开关 03 指示灯用虚拟位
	GB61104	辅助功能开关 04 指示灯用虚拟位
	GB61105	辅助功能开关 05 指示灯用虚拟位
	GB61106	辅助功能开关 06 指示灯用虚拟位
	GB61107	辅助功能开关 07 指示灯用虚拟位
	GB61108	辅助功能开关 08 指示灯用虚拟位
	GB61109	辅助功能开关启动用位
	GB61110	辅助功能设置标志 (脚本触发)
	GB61121	定位运行开关 01 指示灯用虚拟位
	GB61122	定位运行开关 02 指示灯用虚拟位
	GB61123	定位运行开关 03 指示灯用虚拟位
	GB61124	定位运行开关 04 指示灯用虚拟位
	GB61125	定位运行开关 05 指示灯用虚拟位
	GB61126	定位运行开关 06 指示灯用虚拟位
	GB61127	定位运行开关 07 指示灯用虚拟位
	GB61200	日志 2 用缓冲记录数据清除触发
	GD60031. b13	GOT 错误复位信号
	GD61042. b0	日志 2 用日志触发
	GD62000. b0	软元件数据传送触发软元件
	GD62000. b1	软元件数据传送传送源目标互换标志
	GS512. b0	时间更改信号
字	GD60000	基本画面切换
	GD60001	重叠窗口 1 画面切换
	GD60004	重叠窗口 2 画面切换
	GD60021	语言切换

类型	软元件编号	用途
字	GD60022	系统语言切换
	GD60031、GD60041	系统信息
	GD60080～GD60082	文件显示
	GD61000～GD61041	软元件数据传送用内部软元件
	GD61042	日志 2 用日志触发
	GD61050	辅助功能选择中指定的编号
	GD61051	辅助功能选择的偏置用软元件
	GD61201～GD61202	记录趋势图表 图表信息
	GD61221～GD61224	记录趋势图表 光标位置时间
	GD61225～GD61228	记录趋势图表 显示开始位置时间
	GD61229～GD61232	记录趋势图表 显示结束位置时间
	GD61233～GD61235	记录趋势图表 显示位置时间指定
	GD61240～GD61243	报警显示(用户) 外部输出发生日期和发生时间
	GD62000	软元件数据传送
	GD63990～GD63995	时钟的数字开关
	GS513～GS516	更改时间
	GS650～GS652	当前时间
	TMP900～TMP901	脚本运算用:报警发生时间退避
	TMP910～TMP913	脚本运算用:报警发生时间
	TMP930	脚本运算用: 辅助功能显示用
	TMP950～TMP996	脚本运算用

5.5 注释一览表

注释组号	注释号	使用处
499	No. 1～35	B-30005、B-30006(用户报警监视 ID 30001)
500	No. 1	B-30001～30502
	No. 2	B-30001、B-30000
	No. 3	B-30001、B-30000
	No. 4	W-30001
	No. 5	B-30001～30500
	No. 7	B-30001、B-30500
	No. 8	B-30002～30500
	No. 9	B-30005
	No. 10	B-30006
	No. 11～23	B-30002
	No. 25～29	B-30002
	No. 30	B-30002～30500
	No. 31～33	B-30002
	No. 34	B-30002、B-30005
	No. 35～38	B-30001～30500
	No. 41～57	B-30002、B-30006
	No. 65～67	B-30004
	No. 71～92	B-30004
	No. 96～99	B-30001～30500
	No. 121～130	B-30005
	No. 132～134	B-30005
	No. 135	B-30003
	No. 151	W-30001、W-30003
	No. 152	W-30002
	No. 153～160	W-30003
	No. 171～184	W-30004
	No. 185～190	B-30006
	No. 195～198	B-30002、B-30003

注释组号	注释号	使用处
500	No. 199~207	W-30005
	No. 210~219	W-30005
	No. 220~232	B-30003

5.6 脚本一览表

项目	设置
工程脚本	有
画面脚本	B-30002、B-30003、B-30006、B-30500、W-30005
对象脚本	B-30002、B-30500、W-30003、W-30004

5.6.1 工程脚本

脚本号	30001	脚本名	Script30001
注释	初始设置		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB40
<pre> [w:GD60080]=201; //Set Document ID to 201 [w:GD60081]=1; //Set Document page No. to 1 //Turn Off Lamp Devices for Auxiliary Function Display rst([b:GB61101]); rst([b:GB61102]); rst([b:GB61103]); rst([b:GB61104]); rst([b:GB61105]); rst([b:GB61106]); rst([b:GB61107]); rst([b:GB61108]); rst([b:GB61109]); </pre>			

5.6.2 画面脚本

基本画面 30002

脚本号	30008	脚本名	Script30008
注释	当前时间取得		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB40
<pre> //Store Year, Month, Day, Hour, Minute, Second When Screen Is Displayed [w:GD61233]=[w:GS650]; [w:GD61234]=[w:GS651]; [w:GD61235]=[w:GS652]; </pre>			

基本画面 30003

脚本号	30009	脚本名	Script30009
注释	点设置一览表		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre> //Start Logging for Point Table [w:GD61042]=[w:0-0 SP122]; </pre>			
脚本号	30010	脚本名	Script30010
注释	辅助功能设置		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	ON 中 GB61110
<pre> //Set the contents selected in the auxiliary function selection to the offset device. [w:GD61035[w:GD61051]]=w:GD61050]; rst([b:GB61110]); //Script Trigger Device OFF </pre>			

基本画面 30006

脚本号	30003	脚本名	Script30003
注释	报警复位		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	下降沿 0-0 RS7
<pre>//Reset Error Status Flags rst([b:GB61001]); rst([b:GB61002]); rst([b:GB61003]); rst([b:GB61004]); rst([b:GB61005]); rst([b:GB61006]); rst([b:GB61007]); rst([b:GB61008]); rst([b:GB61009]); rst([b:GB61010]); rst([b:GB61011]); rst([b:GB61012]); rst([b:GB61013]); rst([b:GB61014]); rst([b:GB61015]); rst([b:GB61016]); rst([b:GB61017]); rst([b:GB61018]); rst([b:GB61019]); rst([b:GB61020]); rst([b:GB61021]); rst([b:GB61022]); rst([b:GB61023]); rst([b:GB61024]); rst([b:GB61025]); rst([b:GB61026]); rst([b:GB61027]); rst([b:GB61028]); rst([b:GB61029]); rst([b:GB61030]); rst([b:GB61031]); rst([b:GB61032]); rst([b:GB61033]); rst([b:GB61034]); rst([b:GB61035]);</pre>			
脚本号	30004	脚本名	Script30004
注释	报警传送		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61000
<pre>//Store Latest Error Statuses in Error Status Flags switch([w:0-0 A1]){ case 16: set([b:GB61001]); break; case 17: set([b:GB61002]); break; case 18: set([b:GB61003]); break; case 32:</pre>			

```
        set([b:GB61004]);  
        break;  
case 33:  
    set([b:GB61005]);  
    break;  
case 34:  
    set([b:GB61006]);  
    break;  
case 48:  
    set([b:GB61007]);  
    break;  
case 49:  
    set([b:GB61008]);  
    break;  
case 64:  
    set([b:GB61009]);  
    break;  
case 82:  
    set([b:GB61010]);  
    break;  
case 96:  
    set([b:GB61011]);  
    break;  
case 97:  
    set([b:GB61012]);  
    break;  
case 112:  
    set([b:GB61013]);  
    break;  
case 128:  
    set([b:GB61014]);  
    break;  
case 129:  
    set([b:GB61015]);  
    break;  
case 144:  
    set([b:GB61016]);  
    break;  
case 160:  
    set([b:GB61017]);  
    break;  
case 161:  
    set([b:GB61018]);  
    break;  
case 241:  
    set([b:GB61019]);  
    break;  
case 176:  
    set([b:GB61020]);  
    break;  
case 179:  
    set([b:GB61021]);  
    break;  
case 177:  
    set([b:GB61022]);  
    break;
```

<pre> case 178: set([b:GB61023]); break; case 246: set([b:GB61024]); break; case 247: set([b:GB61025]); break; case 192: set([b:GB61026]); break; case 197: set([b:GB61027]); break; case 199: set([b:GB61028]); break; case 208: set([b:GB61029]); break; case 209: set([b:GB61030]); break; case 211: set([b:GB61031]); break; case 221: set([b:GB61032]); break; case 200: set([b:GB61033]); break; case 253: set([b:GB61034]); break; case 201: set([b:GB61035]); break; } rst([b:GB61000]); //Alarm Transfer Flag OFF </pre>			
脚本号	30005	脚本名	Script30005
注释	报警关联		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	OFF 中 GB61100
<pre> if([w:GD61242] != [w:TMP900]) { //If (External Output - Occurrence Date) is different from the previous time, execute processing. [b:GB61100]=1; //Jump to Set Time Flag ON [w:TMP900]=[w:GD61242]; //Store Alarm Occurrence Time } </pre>			
脚本号	30006	脚本名	Script30006
注释	时间指定定位		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61100
<pre> //Reflect Alarm Occurrence Time to Jump to Set Time [w:TMP910]=[w:GD61241]&0x00FF; //Year(Mask) [w:TMP910]=[w:TMP910]<<8; //Year(Left Shift) </pre>			

[w:TMP911]=[w:GD61240]&0xFF00; //Month(Mask) [w:TMP911]=[w:TMP911]>>8; //Month(Right Shift) [w:GD61233]=[w:TMP910] [w:TMP911]; //Year, Month [w:TMP912]=[w:GD61240]&0x00FF; //Day(Mask) [w:TMP912]=[w:TMP912]<<8; //Day(Left Shift) [w:TMP913]=[w:GD61243]&0x00FF; //Hour(Mask) [w:GD61234]=[w:TMP912] [w:TMP913]; //Day, Hour [w:GD61235] = [w:GD61242]; //Minute, Second [b:GB61100]=0; //Jump to Set Time Flag OFF			
脚本号	30007	脚本名	Script30007
注释	报警传送标志设置		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 0-0 RS7
//Turn On Trigger Device of Alarm Transfer Script set([b:GB61000]); //Alarm Transfer Flag ON			

基本画面 30500

脚本号	30002	脚本名	Script30002
注释	该文件显示的最后一页的处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
//Check the total number of document pages is not 0. if([w:GD60082]!=0){ //Compare the current page number to the total number of document pages to see if the current page number exceeds the total number. if([w:GD60081]>[w:GD60082]){ //Set the last page to display. [w:GD60081]=[w:GD60082]; } }			

窗口画面 30005

脚本号	30011	脚本名	Script30011
注释	辅助功能选择内容显示		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB40
//Obtain the value of the auxiliary function of the selected point table to TMP930. switch([w:GD61051]){ case 0: [w:TMP930] = [w:GD61035]; break; case 1: [w:TMP930] = [w:GD61036]; break; case 2: [w:TMP930] = [w:GD61037]; break; case 3: [w:TMP930] = [w:GD61038]; break; case 4: [w:TMP930] = [w:GD61039]; break; case 5:			


```

        [w:TMP930] = [w:GD61040];
        break;
    case 6:
        [w:TMP930] = [w:GD61041];
        break;
}
//Turn on the lamp device for each auxiliary function number specified.
switch([w:TMP930]) {
    case 0:
        set([b:GB61101]);
        [w:GD61050] = 0;
        break;
    case 1:
        set([b:GB61102]);
        [w:GD61050] = 1;
        break;
    case 10:
        set([b:GB61103]);
        [w:GD61050] = 10;
        break;
    case 11:
        set([b:GB61104]);
        [w:GD61050] = 11;
        break;
    case 100:
        set([b:GB61105]);
        [w:GD61050] = 100;
        break;
    case 101:
        set([b:GB61106]);
        [w:GD61050] = 101;
        break;
    case 110:
        set([b:GB61107]);
        [w:GD61050] = 110;
        break;
    case 111:
        set([b:GB61108]);
        [w:GD61050] = 111;
        break;
}

```

5.6.3 对象脚本

基本画面 30002

对象	开关	对象 ID *1	10016~10020
脚本用户 ID	1~5		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB60136~GB60140
<pre> if(([b:GB60131] == ON) && ([b:GB60133] == ON)) { [0-0:w:SP122] = 10; //Forward & Low Speed Operation } if(([b:GB60131] == ON) && ([b:GB60134] == ON)) { [0-0:w:SP122] = 18; //Forward & Medium Speed Operation } if(([b:GB60131] == ON) && ([b:GB60135] == ON)) { </pre>			

```

[0-0:w:SP122] = 34; //Forward & High Speed Operation
}

if(([b:GB60132] == ON) && ([b:GB60133] == ON)){
    [0-0:w:SP122] = 12; //Reverse & Low Speed Operation
}

if(([b:GB60132] == ON) && ([b:GB60134] == ON)){
    [0-0:w:SP122] = 20; //Reverse & Medium Speed Operation
}

if(([b:GB60132] == ON) && ([b:GB60135] == ON)){
    [0-0:w:SP122] = 36; //Reverse & High Speed Operation
}

```

基本画面 30500

对象	开关	对象 ID *1	20029
脚本用户 ID	1		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	软元件写入时
//Do not exceed the total number of the document pages. if([u16:GD60081] >= [u16:GD60082]){ [u16:GD60081] = [u16:GD60082] - 1; } 			

窗口画面 30003

对象	数值显示	对象 ID *1	10014
脚本用户 ID	1		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB40
//Obtain Today's Year & Month from Clock Data [w:TMP950] = [w:GS650] & 0xF000; //Obtain Tenths Digit of "Last 2-Digits of Year" from Clock Data for Setting [w:TMP960] = [w:TMP950] >> 12; //Decimal Alignment [w:TMP968] = [w:TMP960] * 10; //BCD->BIN [w:TMP951] = [w:GS650] & 0x0F00; //Obtain Ones Digit of "Last 2-Digits of Year" from Clock Data for Setting [w:TMP961] = [w:TMP951] >> 8; //BCD->BIN [w:TMP973] = 2000 + [w:TMP968] + [w:TMP961]; //Set Year to TMP973 as BIN [w:GD63990] = [w:TMP973]; //Set Year [w:TMP952] = [w:GS650] & 0x00F0; //Obtain Tenths Digit of Month from Clock Data for Setting [w:TMP962] = [w:TMP952] >> 4; //Decimal Alignment [w:TMP969] = [w:TMP962] * 10; //BCD->BIN [w:TMP953] = [w:GS650] & 0x000F; //Obtain Ones Digit of Month from Clock Data for Setting [w:TMP974] = [w:TMP969] + [w:TMP953]; //Set Month to TMP974 as BIN [w:GD63991] = [w:TMP974]; //Set Month [w:TMP954] = [w:GS651] & 0xF000; //Obtain Tenths Digit of "Last 2-Digits of Day" from Clock Data for Setting [w:TMP963] = [w:TMP954] >> 12; //Decimal Alignment [w:TMP970] = [w:TMP963] * 10; //BCD->BIN [w:TMP955] = [w:GS651] & 0x0F00; //Obtain Ones Digit of "Last 2-Digits of Day" from Clock Data for Setting [w:TMP964] = [w:TMP955] >> 8; //BCD->BIN [w:TMP975] = [w:TMP970] + [w:TMP964]; //Set Day to TMP975 as BIN [w:GD63992] = [w:TMP975]; //Set Day			

[w:TMP956] = [w:GS651] & 0x00F0;//Obtain Tenths Digit of Hour from Clock Data for Setting [w:TMP965] = [w:TMP956] >> 4;//Decimal Alignment [w:TMP971] = [w:TMP965] * 10;//BCD->BIN [w:TMP957] = [w:GS651] & 0x000F;//Obtain Ones Digit of Hour from Clock Data for Setting [w:TMP976] = [w:TMP971] + [w:TMP957];//Set Hour to TMP976 as BIN [w:GD63993] = [w:TMP976];//Set Hour [w:TMP958] = [w:GS652] & 0xF000;//Obtain Tenths Digit of "Last 2-Digits of Minute" from Clock Data for Setting [w:TMP966] = [w:TMP958] >> 12;//Decimal Alignment [w:TMP972] = [w:TMP966] * 10;//BCD->BIN [w:TMP959] = [w:GS652] & 0x0F00;//Obtain Ones Digit of "Last 2-Digits of Minute" from Clock Data for Setting [w:TMP967] = [w:TMP959] >> 8;//BCD->BIN [w:TMP977] = [w:TMP972] + [w:TMP967];//Set Minute to TMP977 as BIN [w:GD63994] = [w:TMP977];//Set Minute [w:TMP993] = [w:GS652] & 0x00F0;//Obtain Tenths Digit of Second from Clock Data for Setting [w:TMP995] = [w:TMP993] >> 4;//Decimal Alignment [w:TMP996] = [w:TMP995] * 10;//BCD->BIN [w:TMP994] = [w:GS652] & 0x000F;//Obtain Ones Digit of Second from Clock Data for Setting [w:TMP978] = [w:TMP996] + [w:TMP994];//Set Second to TMP978 as BIN [w:GD63995] = [w:TMP978];//Set Second			
对象	数值显示	对象 ID *1	10015
脚本用户 ID	2		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//BIN -> BCD Conversion			
[w:TMP979] = [w:GD63990] - 2000;//Last 2-Digits of Year [w:TMP980] = (([w:TMP979] / 10) << 4) + ([w:TMP979] % 10); //Year BIN -> BCD [w:TMP981] = (([w:GD63991] / 10) << 4) + ([w:GD63991] % 10); //Month BIN -> BCD [w:TMP982] = (([w:GD63992] / 10) << 4) + ([w:GD63992] % 10); //Day BIN -> BCD [w:TMP983] = (([w:GD63993] / 10) << 4) + ([w:GD63993] % 10); //Hour BIN -> BCD [w:TMP984] = (([w:GD63994] / 10) << 4) + ([w:GD63994] % 10); //Minute BIN -> BCD [w:TMP985] = (([w:GD63995] / 10) << 4) + ([w:GD63995] % 10); //Second BIN -> BCD			
对象	数值显示	对象 ID *1	10016
脚本用户 ID	3		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//Year & Month Setting			
[w:GS513] = ([w:TMP980] << 8) + [w:TMP981]; //Set Year & Month to Change Time Device			
对象	数值显示	对象 ID *1	10017
脚本用户 ID	4		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//Date & Time Setting			
[w:GS514] = ([w:TMP982] << 8) + [w:TMP983]; //Set Date & Time to Change Time Device			
对象	数值显示	对象 ID *1	10018
脚本用户 ID	5		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//Minute & Second Setting			
[w:GS515] = ([w:TMP984] << 8) + [w:TMP985]; //Set Minute & Second to Change Time Device			

对象	数值显示	对象 ID *1	10019
脚本用户 ID	6		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
<pre>//Day of Week Setting [w:TMP986] = [w:GD63990]; //Year (BIN) [w:TMP987] = [w:GD63991]; //Month (BIN) [w:TMP988] = [w:GD63992]; //Day (BIN) if(([w:TMP987] == 1) ([w:TMP987] == 2)){// Correction Processing to Calculate January and February as 13th/14th Month [w:TMP986] = [w:TMP986] - 1; //Subtract 1 from Year [w:TMP987] = [w:TMP987] + 12;//Add 12 to Month } [w:TMP989] = [w:TMP986]/4;//Create Items Required for Zeller's Congruence [w:TMP990] = [w:TMP986]/100;//Create Items Required for Zeller's Congruence [w:TMP991] = [w:TMP986]/400;//Create Items Required for Zeller's Congruence [w:TMP992] = (13*[w:TMP987]+8)/5;//Create Items Required for Zeller's Congruence //Calculate Day of Week Using Zeller's Congruence and Set the Day to Change Time Device [w:GS516] = ([w:TMP986]+[w:TMP989]-[w:TMP990]+[w:TMP991]+[w:TMP992]+[w:TMP988])%7;</pre>			

窗口画面 30004

对象	数值显示	对象 ID *1	10006
脚本用户 ID	1		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre>if([0-0:w:SP115] == 9){ //Action Conditions Satisfied my.active = 1; //Enable Updates redraw_object(); //Update Objects }else{ //Action Conditions Not Satisfied my.active=0; //Disable Updates clear_object(); //Clear Objects }</pre>			
对象	数值显示	对象 ID *1	10007
脚本用户 ID	2		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre>if([0-0:w:SP115] == 10){ //Action Conditions Satisfied my.active = 1; //Enable Updates redraw_object(); //Update Objects }else{ //Action Conditions Not Satisfied my.active=0; //Disable Updates clear_object(); //Clear Objects }</pre>			
对象	数值显示	对象 ID *1	10011
脚本用户 ID	3		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre>if([0-0:w:SP115] == 14){ //Action Conditions Satisfied my.active = 1; //Enable Updates redraw_object(); //Update Objects }else{ //Action Conditions Not Satisfied my.active=0; //Disable Updates clear_object(); //Clear Objects }</pre>			

对象	数值显示	对象 ID *1	10010
脚本用户 ID	4		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre> if([0-0:w:SP115] == 20){ //Action Conditions Satisfied my.active = 1; //Enable Updates redraw_object(); //Update Objects }else{ //Action Conditions Not Satisfied my.active=0; //Disable Updates clear_object(); //Clear Objects } </pre>			
对象	数值显示	对象 ID *1	20004
脚本用户 ID	5		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre> if([0-0:w:SP115] == 24){ //Action Conditions Satisfied my.active = 1; //Enable Updates redraw_object(); //Update Objects }else{ //Action Conditions Not Satisfied my.active=0; //Disable Updates clear_object(); //Clear Objects } </pre>			
对象	数值显示	对象 ID *1	10008
脚本用户 ID	6		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre> if([0-0:w:SP115] == 61){ //Action Conditions Satisfied my.active = 1; //Enable Updates redraw_object(); //Update Objects }else{ //Action Conditions Not Satisfied my.active=0; //Disable Updates clear_object(); //Clear Objects } </pre>			
对象	数值显示	对象 ID *1	10009
脚本用户 ID	7		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre> if([0-0:w:SP115] == 62){ //Action Conditions Satisfied my.active = 1; //Enable Updates redraw_object(); //Update Objects }else{ //Action Conditions Not Satisfied my.active=0; //Disable Updates clear_object(); //Clear Objects } </pre>			

*1 对象 ID 引用画面时有可能被变更。

5.7 软元件数据传送一览表

ID: 201 传送 1

项 目		设 置
软元件数据传送触发	触发类型	上升沿
	外部控制软元件	GD62000
	触发软元件	GD62000. b0
	传送源目标互换标志	GD62000. b1
外部通知信息	<input type="checkbox"/> 外部通知软元件	无
软元件	块数	5
块 1	软元件类型	有符号 BIN16
	点数	14
	传送源软元件	GD61000
	传送目标软元件	0-0 Pr465
	偏置	无
块 2	软元件类型	有符号 BIN16
	点数	14
	传送源软元件	GD61021
	传送目标软元件	0-0 Pr578
	偏置	无
块 3	软元件类型	有符号 BIN16
	点数	7
	传送源软元件	GD61035
	传送目标软元件	0-0 Pr525
	偏置	无
块 4	软元件类型	有符号 BIN16
	点数	3
	传送源软元件	GD61014
	传送目标软元件	0-0 Pr4
	偏置	无
块 5	软元件类型	有符号 BIN16
	点数	4
	传送源软元件	GD61017
	传送目标软元件	0-0 Pr24
	偏置	无

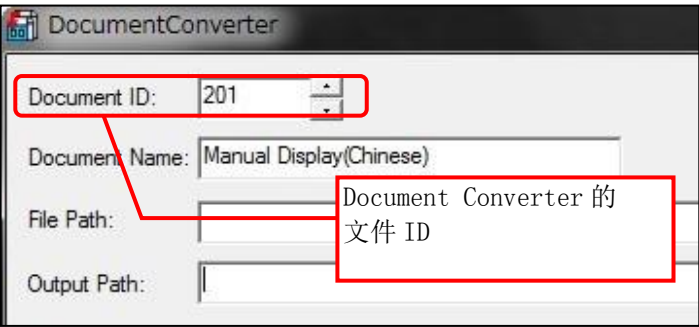
6. 关于手册显示

手册显示使用文件显示功能显示。关于文件显示功能的详细内容, 请参照「GT Designer3 (GOT2000) 帮助」。文件显示功能本身并不能切换语言, 所以在样本画面中, 通过所选的显示语言变更文件 ID, 将实现文件的语言切换。

6.1 手册显示用文件数据的准备

例: 基本画面 B-30500: 在手册显示中, 显示中文(简体)手册(文件)时

- (1) 使用 Document Converter, 将显示手册(Word、Excel 等)转换为文件显示功能用的文件数据(JPEG 文件)。在 Document Converter 的[文件 ID]中设置 201。
※文件 ID 和显示语言对应, 请参照如下表。



注释组号	语言	文件 ID
1	中文(简体)	201
2	日语	202
3	英语	203

※请使用 2.09K 以后的 Document Converter 版本。如 2.08J 以前版本的话, 切换总页数和页数的开关不能正确地动作。

- (2) 在 DOCIMG 文件夹的 201 文件夹中生成文件数据。不更改 DOCIMG 文件夹以下的文件夹构成, 将整个 DOCIMG 文件夹一并保存在 SD 卡的根目录中。



SD 卡的文件夹构成

备注: 总页数 100 页以上时
该样品的总页数设定为 99 页的文件。如果超过了 100 页, 请修改该总页数以及进行显示当前页号码的该数值显示的格式字符串(# 的个数)。