

SMC 株式会社 控制器
LEC 系列
LECP6

样本画面说明书

三菱电机株式会社

关于样本的使用

在使用样本画面及其说明书等文件之前，请首先同意以下各项。

- (1) 只有正在使用本公司产品或有意使用本公司产品的用户才能使用。
- (2) 本公司提供的文件的知识产权归属本公司所有。
- (3) 禁止对本公司提供的文件进行窜改、转载、转让、销售。
但是，可以将部分或全部内容用于用户制作的机器或系统内的本公司产品上。也可以转载、复制、引用、重新排版于本公司用户制作的规格书、设计书、嵌入式产品的使用说明书中。
- (4) 使用本公司提供的文件或从其抽出的数据所造成的任何损失，本公司不予负责。
请用户自行承担责任。
- (5) 请遵守本公司提供的文件中的使用条件。
- (6) 本公司有权利不经通知修改或删除文件。
- (7) 使用本公司提供的文件时，请务必熟读产品手册以及手册中介绍的相关手册。
同时请务必充分注意安全事宜，正确使用。

目录

修订记录.....	4
1. 概要	5
2. 系统构成	5
3. 关于 GOT.....	6
3.1 自动选择的系统应用程序	6
3.2 画面创建软件的连接机器设置	6
3.3 画面创建软件的连接机器设置	6
4. 关于控制器	6
4.1 控制器的通讯设置	6
5. 画面规格	7
5.1 显示语言	7
5.2 画面一览表・切换	7
5.3 画面说明	12
5.3.1 菜单 (B-30001)	12
5.3.2 主监视 (B-30002)	13
5.3.3 步骤数据-前半 (B-30003)	15
5.3.4 步骤数据-后半 (B-30004)	17
5.3.5 参数菜单 (B-30005)	19
5.3.6 基本参数 1/2 (B-30006)	20
5.3.7 基本参数 2/2 (B-30007)	22
5.3.8 原点复位参数 (B-30008)	24
5.3.9 报警显示 (B-30009)	26
5.3.10 发生中报警 (B-30010)	27
5.3.11 报警记录 (B-30011)	28
5.3.12 状态 (B-30012)	29
5.3.13 手册显示 (B-30500)	30
5.3.14 报警复位 (W-30001)	32
5.3.15 语言设置 (W-30002)	33
5.3.16 时钟设置 (W-30003)	34
5.3.17 步骤数据确认画面 (W-30004)	35
5.3.18 指导 (W-30100)	36
5.3.19 写入确认对话框 1 (W-30101)	37
5.3.20 写入确认对话框 2 (W-30102)	38
5.3.21 写入确认对话框 3 (W-30103)	39
5.3.22 步骤数据 对话框 (W-30104~30107)	40
5.3.23 基本参数 对话框 (W-30108~30111)	41
5.3.24 原点复位参数 对话框 (W-30112~30115)	42
5.3.25 禁止下载对话框 (W-30116)	43
5.3.26 配方处理错误对话框 (W-30117)	44
5.3.27 软元件数据传送错误对话框 (W-30118)	45
5.4 使用软元件一览表	46
5.5 注释一览表	48
5.6 脚本一览表	50
6. 关于手册显示	69
6.1 手册显示用文件数据的准备	69

修订记录

样本画面说明书

修订日期	管理编号*	修订内容
2014/8	BCN-P5999-0213	初版
2015/2	BCN-P5999-0213-2	文件 ID 的软元件指定对应 增加了配方处理错误显示功能和软元件数据处理错误显示功能

* 管理编号记载在右下方。

工程数据

修订日期	工程数据	GT Designer3*	修订内容
2014/8	SMC_LECP6_V_Ver1_C.GTX	1.117X	初版
2015/2	SMC_LECP6_V_Ver2_C.GTX	1.126G	文件 ID 的软元件指定对应 修改主监视、参数、状态等 增加了配方处理错误显示功能和 软元件数据处理错误显示功能

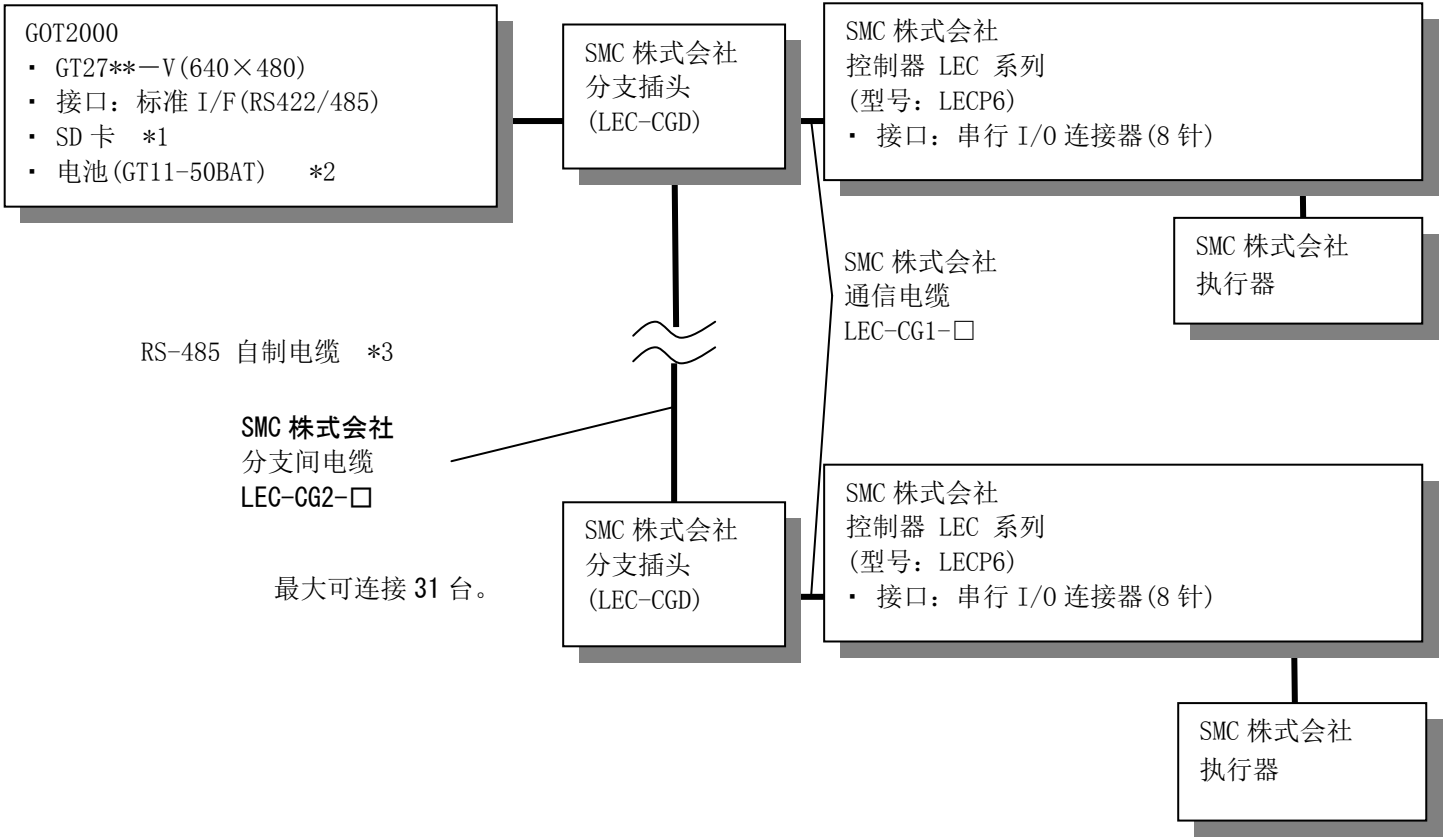
* 制作工程数据时使用的画面创建软件的版本。打开文件时请使用相同版本或更高版本的画面创建软件。

1. 概要

本资料是使用串行 (RS-485) 连接 GOT2000 和 SMC 株式会社控制器 LEC 系列 (LECP6) 时, 监视、更改 SMC 株式会社的执行器的当前值及设置值的样本画面的说明书。

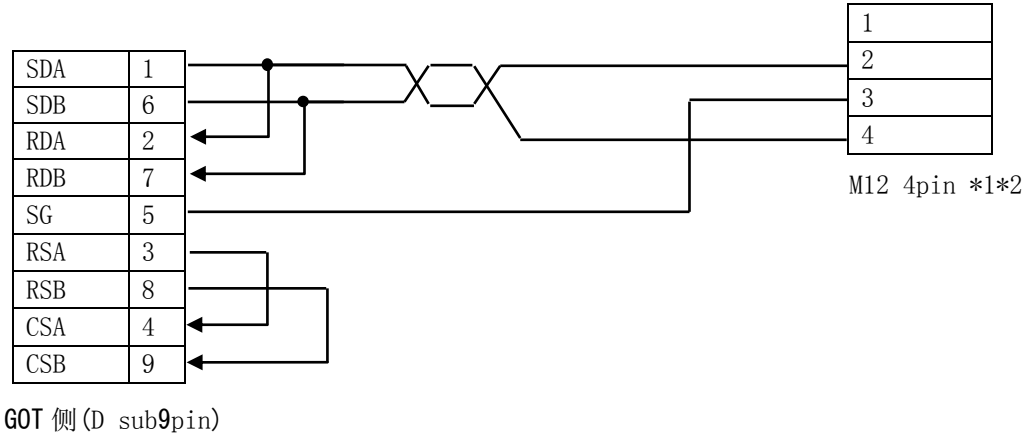
2. 系统构成

2.1 系统构成



- *1: SD 卡, 用于文件显示功能、配方功能。
- *2: 电池, 用于时钟数据的停电保持。(GOT 中标配电池。)
- *3: 关于连接方法的详细内容, 请参照「2.2 接线图」。

2.2 接线图



- *1: 推荐使用欧姆龙株式会社的 XS2G-D4□□连接器。
- *2: 关于从连接器到目标的连接, 请向 SMC 株式会社询问。

3. 关于 GOT

3.1 自动选择的系统应用程序

种类	系统应用程序名称		
基本功能	基本系统应用程序		
	标准字体	日语	
通讯驱动程序	MODBUS/RTU		
扩展功能	标准字体		中文(简体)
	轮廓字体	黑体	英数假名
			日语汉字
			中文(简体)汉字
	软元件数据传送		
	文件显示		

3.2 画面创建软件的连接机器设置

项 目	设置值	备 注
波特率(BPS)	115200	
数据长度	8 位	
停止位	1 位	
奇偶性	无	
重试次数(次)	3	
通讯超时时间(秒)	3	
本站地址	1	设置所要监视控制器的轴编号。
发送延迟时间(ms)	5	
32 位存储顺序	HL 顺序	
函数代码[0F]	使用	
函数代码[10]	使用	
线圈读取点数(点)	2000	
输入继电器读取点数(点)	2000	
保持寄存器读取点数(点)	125	
输入寄存器读取点数(点)	125	
线圈写入点数(点)	800	
保持寄存器写入点数(点)	100	

3.3 画面创建软件的连接机器设置

为了在基本画面切换时关闭窗口画面，请将[画面切换/窗口]的重叠窗口的[详细设置]中的[切换基本画面的同时关闭窗口]设为有效。

4. 关于控制器

4.1 控制器的通讯设置

项 目	设置值	备 注
通信速度(bps)	115200	可以在参数中更改。(初始值为 38400bps)
数据长度	8 位	固定值，无法更改。
停止位	1 位	固定值，无法更改。
奇偶性	无	固定值，无法更改。

5. 画面规格

5.1 显示语言

画面可以显示日语/英语/中文(简体)3种语言。如下所示各种语言的字符串，登录在注释组号 499~500 的列号 1~3 中。将列号写入语言切换软件中即可显示与列号相应的语言。

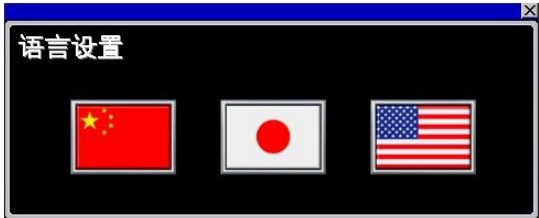
列号	语言
1	中文(简体)
2	日语
3	英语

5.2 画面一览表・切换

5.2.1 画面一览表・切换(公共)



窗口画面 W-30003: 时钟设置



窗口画面 W-30002: 语言设置



基本画面 B-30001: 菜单及全部基本画面



窗口画面 W-30001: 报警复位

5.2.2 画面切换(个别)



基本画面 B-30001：菜单



基本画面 B-30002：主监视



窗口画面 W-30100：
指导



窗口画面 W-30101：
写入确认对话框 1



窗口画面 W-30102：
写入确认对话框 2



窗口画面 W-30103：
写入确认对话框 3



窗口画面 W-30004：
步骤数据确认画面



基本画面 B-30003~4：
步骤数据



窗口画面 W-30104~07：
步骤数据对话框



窗口画面 W-30116：
禁止下载对话框

至下一页

至下一页

接上一页

接上一页



窗口画面 W-30117:
配方处理错误对话框



窗口画面 W-30118:
软件元件数据传送错误对话框



基本画面 B-30005:
参数菜单



基本画面 B-30006~7:
基本参数



窗口画面 W-30108~11:
基本参数对话框



窗口画面 W-30117:
配方处理错误对话框



窗口画面 W-30118:
软件元件数据传送错误对话框

至下一页

至下一页

接上一页

接上一页



基本画面 B-30008:
原点复位参数



窗口画面 W-30108~11:
基本参数对话框



窗口画面 W-30117:
配方处理错误对话框



窗口画面 W-30118:
软元件数据传送错误对话框



基本画面 B-30009:
报警显示



基本画面 B-30010:
发生中报警

至下一页

至下一页

至下一页

接上一页

接上一页

接上一页



基本画面 B-30012:
状态



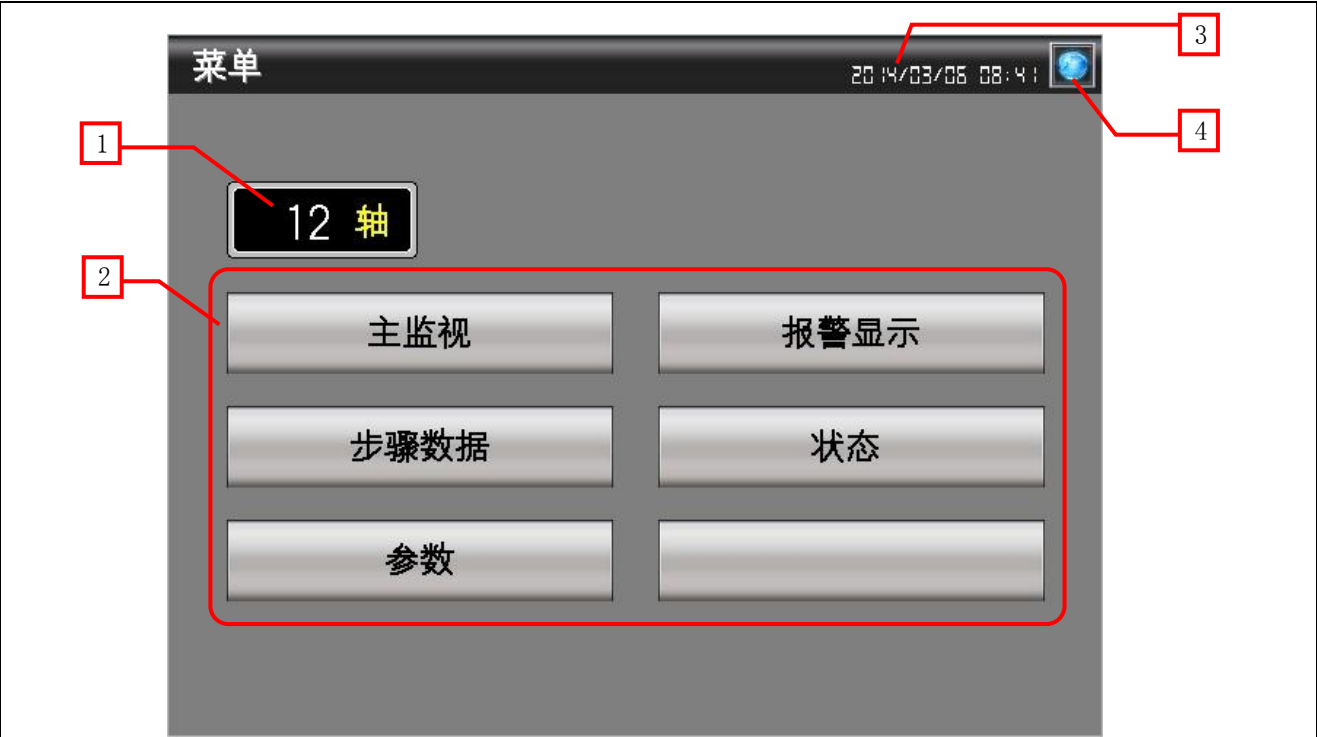
基本画面 B-30011:
报警记录



基本画面 B-30500:
手册显示

5.3 画面说明

5.3.1 菜单(B-30001)



概要

菜单画面。

详细

- 1. 显示所监视的控制器的轴编号。触摸数值可以更改轴编号。
- 2. 切换至各画面。
- 3. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
- 4. 显示语言设置窗口。

备注

- 监视多台控制器时，请务必保证在连接机器设置的本站地址中所设置轴编号的 controllers 的存在。此样本中本站地址设置为「1」。关于设置本站地址的详细内容，请参照「GOT2000 系列 连接手册(微型计算机/MODBUS/周边机器连接篇)」。
- GOT 启动时，通过工程脚本将轴编号设置为「1」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5.3.2 主监视(B-30002)



概要

显示控制器状态。并且操作执行器。

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。
2. 显示用以试验运转的步骤数据号的当前位置、当前速度、当前推力、目标位置。
3. 显示控制器的状态。
 - ALARM : 报警发生时亮灯。
 - SVRE : 伺服 ON 时亮灯。
 - BUSY : 电机转动时（动作时）亮灯。
 - INP : 动作完成时亮灯。
 - SET-ON : 原点复位完成时亮灯。
 - E-STOP : EMG 停止时亮灯。
 - AREA : 当前值在步骤数据的区域 1～区域 2 的范围内时亮灯。
4. 执行原点复位、伺服 ON/伺服 OFF、复位的开关。
 - 原点复位 : 执行原点复位。只有试验模式时才有效。
 - 伺服 ON/伺服 OFF : 在伺服 ON 和伺服 OFF 之间切换。仅在试验模式时可使用。
 - 复位 : 复位报警。在执行器动作时触摸，会导致动作的中断（停止）。
5. 指定试验运转及位置取得时使用的步骤数据号。
6. 开始指定步骤数据号的试验运转。只有试验模式时才有效。
7. 将当前值取到指定步骤数据号。
8. 设置定寸移动时的移动距离。
9. 手动操作执行器。
 - 定寸+ : 前进定寸距离中所设置的距离。仅在试验模式时可使用。
 - 定寸- : 后退定寸距离中所设置的距离。仅在试验模式时可使用。
 - JOG+ : 持续触摸期间前进。仅在试验模式时可使用。
 - JOG- : 持续触摸期间后退。仅在试验模式时可使用。
10. 指定定寸移动及 JOG 移动时的移动速度。
11. 切换监视模式/试验模式、暂时停止、显示步骤数据的开关。

监视模式/试验模式	: 在监视模式和试验模式之间切换。
暂时停止	: 在试验模式中暂时停止执行器的动作。暂时停止时触摸即可继续动作。 仅在试验模式时可使用。
步骤数据	: 显示指定步骤数据号的步骤数据。
12. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面，所以显示中的画面不被切换。	
13. 未使用的基本画面切换开关。	
14. 切换至上次显示画面。	
15. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。	
16. 显示语言设置窗口。	
备注	
<ul style="list-style-type: none"> ▪ GOT 启动时，通过工程脚本将移动速度设置为「5」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。 ▪ 通过画面脚本执行试验运转、位置取得、JOG 初始化设置、手动操作。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。 ▪ 关闭画面同时当试验模式时，将使用脚本进行切换监视模式。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。 ▪ 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。 	



5.3.3 步骤数据-前半(B-30003)



概要

显示、编辑步骤数据(前半)。并且 SAVE、LOAD 步骤数据(前半/后半)。(此处「SAVE」指的是将步骤数据保存到配方文件;「LOAD」指的是从配方文件读取步骤数据)。

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。
2. 显示、编辑从控制器上载到 GOT 的步骤数据。触摸动作方法的设置值,设置值会依照「-」→「ABS」→「INC」→「-」的顺序切换。
3. 指定用以 Save、Load 步骤数据的配方文件的记录号。
4. 将在 GOT 中编辑的步骤数据保存到配方文件的指定记录号中。执行时会显示步骤数据 SAVE 对话框。配方处理错误发生时,显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
5. 将配方文件的指定记录号中保存的步骤数据读取到 GOT。执行时会显示步骤数据 LOAD 对话框。配方处理错误发生时,显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
6. 滚动显示步骤数据。
 : 向上滚动 8 件。
 : 向下滚动 8 件。
7. 切换步骤数据的显示项目。
8. 将控制器的步骤数据上载到 GOT。执行时会显示步骤数据上载对话框。软元件传送错误发生时,显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
9. 将 GOT 的步骤数据下载到控制器。执行时会显示禁止下载对话框或者步骤数据下载对话框。软元件传送错误发生时,显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
10. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面,所以显示中的画面不被切换。
11. 未使用的基本画面切换开关。
12. 切换至上次显示画面。
13. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
14. 显示语言设置窗口。



备注

- 根据执行器的种类，步骤数据的设置范围会有所不同。详细内容请参照执行器的使用说明书。
- 可显示、编辑的最大步骤数据号是 63。
- 通过画面脚本切换步骤数据的显示/非显示。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- GOT 启动时，通过工程脚本将记录号设置为「1」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 每轴 Save、Load 的数据，最大可以登录到 1000 件。
- 通过画面脚本执行 Save、Load、上载、下载。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。。

5.3.4 步骤数据-后半(B-30004)



概要
显示、编辑步骤数据(后半)。并且 SAVE、LOAD 步骤数据(前半/后半)。(此处「SAVE」指的是将步骤数据保存到配方文件;「LOAD」指的是从配方文件读取步骤数据)。

- 详细**
1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。
 2. 显示、编辑从控制器上载到 GOT 的步骤数据。触摸动作方法的设置值，设置值会依照「-」→「ABS」→「INC」→「-」的顺序切换。
 3. 指定用以 Save、Load 步骤数据的配方文件的记录号。
 4. 将在 GOT 中编辑的步骤数据保存到配方文件的指定记录号中。执行时会显示步骤数据 SAVE 对话框。配方处理错误发生时，显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
 5. 将配方文件的指定记录号中保存的步骤数据读取到 GOT。执行时会显示步骤数据 LOAD 对话框。配方处理错误发生时，显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
 6. 滚动显示步骤数据。
 : 向上滚动 8 件。
 : 向下滚动 8 件。
 7. 切换步骤数据的显示项目。
 8. 将控制器的步骤数据上载到 GOT。执行时会显示步骤数据上载对话框。软元件传送错误发生时，显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
 9. 将 GOT 的步骤数据下载到控制器。执行时会显示禁止下载对话框或者步骤数据下载对话框。软元件传送错误发生时，显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
 10. 切换至各画面。使用蓝色的开关切换至步骤数据-前半画面。
 11. 未使用的基本画面切换开关。
 12. 切换至上次显示画面。
 13. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
 14. 显示语言设置窗口。

备注

- 根据执行器的种类，步骤数据的设置范围会有所不同。详细内容请参照执行器的使用说明书。
- 可显示、编辑的最大步骤数据号是 63。
- 通过画面脚本切换步骤数据的显示/非显示。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- GOT 启动时，通过工程脚本将记录号设置为「1」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 每轴 Save、Load 的数据，最大可以登录到 1000 件。
- 通过画面脚本执行 Save、Load、上载、下载。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。
-

5.3.5 参数菜单(B-30005)

参数菜单

2014/03/06 08:49

1

56 轴 ABCDEFGHIJKLMN

2

基本参数

原点复位参数

3

菜单

主监视

步骤数据

参数

报警显示

状态

4

5

返回

6

7

概要

参数菜单画面。

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。

2. 切换至各画面。

3. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面，所以显示中的画面不被切换。

4. 未使用的基本画面切换开关。

5. 切换至上次显示画面。

6. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。

7. 显示语言设置窗口。

备注

▪ 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

19/69

BCN-P5999-0213-2

5.3.6 基本参数 1/2 (B-30006)



概要

显示、编辑基本参数(1/2)。并且 SAVE、LOAD 基本参数(1/2、2/2)。
(此处「SAVE」指的是将基本参数保存到配方文件；「LOAD」指的是从配方文件读取基本参数。)

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。
2. 显示、编辑从控制器上载到 GOT 的基本参数。触摸参数保护的设置值，设置值会依照「1：基本+步骤数据」→「2：基本」→「1：基本+步骤数据」的顺序切换。
3. 指定用以 Save、Load 基本参数的配方文件的记录号。
4. 将在 GOT 中编辑的基本参数保存到配方文件的指定记录号中。执行时会显示基本参数 SAVE 对话框。配方处理错误发生时，显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
5. 将配方文件的指定记录号中保存的基本参数读取到 GOT。执行时会显示基本参数 LOAD 对话框。配方处理错误发生时，显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
6. 切换基本参数的显示项目。
7. 将控制器的基本参数上载到 GOT。执行时会显示基本参数上载对话框。软元件传送错误发生时，显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
8. 将 GOT 的基本参数下载到控制器。执行时会显示基本参数下载对话框。软元件传送错误发生时，显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
9. 切换至各画面。使用蓝色的开关切换至参数菜单画面。
10. 未使用的基本画面切换开关。
11. 切换至上次显示画面。
12. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
13. 显示语言设置窗口。

备注

- 根据执行器的种类，基本参数的设置范围会有所不同。详细内容请参照执行器的使用说明书。
- 通过画面脚本切换参数保护。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- GOT 启动时，通过工程脚本将记录号设置为「1」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 每轴 Save、Load 的数据，最大可以登录到 1000 件。
- 通过画面脚本执行 Save、Load、上载、下载。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5.3.7 基本参数 2/2 (B-30007)



概要

显示、编辑基本参数 (2/2)。并且 SAVE、LOAD 基本参数 (1/2、2/2)。
(此处「SAVE」指的是将基本参数保存到配方文件;「LOAD」指的是从配方文件读取基本参数。)

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。
2. 显示、编辑从控制器上载到 GOT 的基本参数。
3. 指定用以 Save、Load 基本参数的配方文件的记录号。
4. 将在 GOT 中编辑的基本参数保存到配方文件的指定记录号中。执行时会显示基本参数 SAVE 对话框。配方处理错误发生时, 显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
5. 将配方文件的指定记录号中保存的基本参数读取到 GOT。执行时会显示基本参数 LOAD 对话框。配方处理错误发生时, 显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
6. 切换基本参数的显示项目。
7. 将控制器的基本参数上载到 GOT。执行时会显示基本参数上载对话框。软元件传送错误发生时, 显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
8. 将 GOT 的基本参数下载到控制器。执行时会显示基本参数下载对话框。软元件传送错误发生时, 显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
9. 切换至各画面。使用蓝色的开关切换至参数菜单画面。
10. 未使用的基本画面切换开关。
11. 切换至上次显示画面。
12. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
13. 显示语言设置窗口。

备注

- 根据执行器的种类，基本参数的设置范围会有所不同。详细内容请参照执行器的使用说明书。
- GOT 启动时，通过工程脚本将记录号设置为「1」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 每轴 Save、Load 的数据，最大可以登录到 1000 件。
- 通过画面脚本执行 Save、Load、上载、下载。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5.3.8 原点复位参数(B-30008)



概要

显示、编辑原点复位参数。并且 SAVE、LOAD 原点复位参数。
(此处「SAVE」指的是将原点复位参数保存到配方文件;「LOAD」指的是从配方文件读取原点复位参数。)

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。
2. 显示、编辑从控制器上载到 GOT 的原点复位参数。
3. 指定用以 Save、Load 原点复位参数的配方文件的记录号。
4. 将在 GOT 中编辑的原点复位参数保存到配方文件的指定记录号中。执行时会显示原点复位参数 SAVE 对话框。配方处理错误发生时，显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
5. 将配方文件的指定记录号中保存的原点复位参数读取到 GOT。执行时会显示原点复位参数 LOAD 对话框。配方处理错误发生时，显示配方处理错误对话框。请长按 2 秒。
6. 将控制器的原点复位参数上载到 GOT。执行时会显示原点复位参数上载对话框。软元件传送错误发生时，显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
7. 将 GOT 的原点复位参数下载到控制器。执行时会显示原点复位参数下载对话框。软元件传送错误发生时，显示软元件传送错误对话框。请长按 2 秒。
8. 切换至各画面。使用蓝色的开关切换至参数菜单画面。
9. 未使用的基本画面切换开关。
10. 切换至上次显示画面。
11. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
12. 显示语言设置窗口。

备注

- 根据执行器的种类，原点复位参数的设置范围会有所不同。详细内容请参照执行器的使用说明书。
- GOT 启动时，通过工程脚本将记录号设置为「1」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 每轴 Save、Load 的数据，最大可以登录到 1000 件。
- 通过画面脚本执行 Save、Load、上载、下载。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5.3.9 报警显示(B-30009)

报警显示

2014/03/06 08:51

1

56 轴 ABCDEFGHIJKLMN

2

发生中报警

报警记录

3

菜单

主监视

步骤数据

参数

报警显示

状态

4

5

返回

6

7

概要

报警显示菜单画面。

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。

2. 切换至各画面。

3. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面，所以显示中的画面不被切换。

4. 未使用的基本画面切换开关。

5. 切换至上次显示画面。

6. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。

7. 显示语言设置窗口。

备注

▪ 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

26/69

BCN-P5999-0213-2

5.3.10 发生中报警(B-30010)

1

发生中报警

2014/03/06 08:53

8

9

56 轴

ABCDEFGHIJKLMN

号	Code	Alarm Comment
1	01-456	运转数据内容不正确
2	01-456	运转数据内容不正确
3	01-456	运转数据内容不正确
4	01-456	运转数据内容不正确
5	01-456	运转数据内容不正确
6	01-456	运转数据内容不正确
7	01-456	运转数据内容不正确
8	01-456	运转数据内容不正确

2

3

手册显示

4

复位

5

菜单

主监视

步骤数据

参数

报警显示

状态

6

7

返回

概要

显示发生中报警。

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。

2. 显示当前发生中的报警。

3. 切换至手册显示画面。

4. 复位报警。在执行器动作时触摸，会导致动作的中断（停止）。

5. 切换至各画面。使用蓝色的开关切换至报警显示画面。

6. 未使用的基本画面切换开关。

7. 切换至上次显示画面。

8. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。

9. 显示语言设置窗口。

备注

▪ 最大显示 8 种报警。

▪ 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5.3.11 报警记录(B-30011)

报警记录

2014/03/06 08:55

56 轴 ABCDEFGHIJKLMNOP

Page:56/ 16

号	Code	Alarm Comment
1	01-456	运转数据内容不正确
2	01-456	运转数据内容不正确
3	01-456	运转数据内容不正确
4	01-456	运转数据内容不正确
5	01-456	运转数据内容不正确
6	01-456	运转数据内容不正确
7	01-456	运转数据内容不正确
8	01-456	运转数据内容不正确

手册显示

复位

菜单主监视步骤数据参数报警显示状态返回

概要

显示报警记录。

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。

2. 显示报警记录。

3. 切换至手册显示画面。

4. 切换报警记录的页面。

5. 复位报警。在执行器动作时触摸，会导致动作的中断（停止）。

6. 切换至各画面。使用蓝色的开关切换至报警显示画面。

7. 未使用的基本画面切换开关。

8. 切换至上次显示画面。

9. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。

10. 显示语言设置窗口。

备注

可显示报警记录的最大件数是 8 件×16。

系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

28/69

BCN-P5999-0213-2

5.3.12 状态(B-30012)



概要

显示控制器的状态以及并行 I/O 的状态。

详细

1. 显示所监视控制器的轴编号及元件名。触摸数值可以更改轴编号。
2. 显示用以试验运转的步骤数据号的当前位置、当前速度、当前推力、目标位置。
3. 显示并行通讯时的输入信号。
4. 显示控制器的状态。
 - E-STOP : EMG 停止时亮灯。
 - SET-ON : 原点复位完成时亮灯。
 - BUSY : 电机转动时（动作时）亮灯。
 - ALARM : 报警发生时亮灯。
 - SVRE : 伺服 ON 时亮灯。
 - INP : 动作完成时亮灯。
 - AREA : 当前值在步骤数据的区域 1～区域 2 的范围内时亮灯。
5. 使并行输出端子的强制输出有效的开关。
6. 显示并行通讯时的输出信号。强制输出有效时触摸各输出信号可以让输出信号强制输出。
7. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面，所以显示中的画面不被切换。
8. 未使用的基本画面切换开关。
9. 切换至上次显示画面。
10. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
11. 显示语言设置窗口。

备注

- 有效开关仅在并行通讯(监视模式)时可用。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。






5.3.13 手册显示 (B-30500)



概要

显示与显示中的语言对应的手册。

详细

1. 手册显示是对应语言分别显示文件 ID 从 201 至 203 的文件。画面初次显示时，显示第 1 页。在触摸文件的状态下往 8 个方位拨动，文件即往其拨动方向滚动显示。拨动显示中的文件边端时，可以切换页码。通过双指张开/合拢操作，可依大/中/小 3 个阶段切换文件。
2. 操作显示中的文件。
 : 放大/缩小显示中的文件。
 : 左右滚动显示中的文件。
 : 上下滚动显示中的文件。
3. 操作显示中的文件页。
 : 显示正在显示中的文件页。触摸数值后，可以更改页码。
 : 对显示中的文件进行页发送/页返回。
4. 切换至各画面。蓝色开关为当前显示的画面，所以显示中的画面不被切换。
5. 未使用的基本画面切换开关。
6. 切换至上次显示画面。
7. 显示当前日期和时间。触摸即显示时钟设置窗口。
8. 显示语言设置窗口。

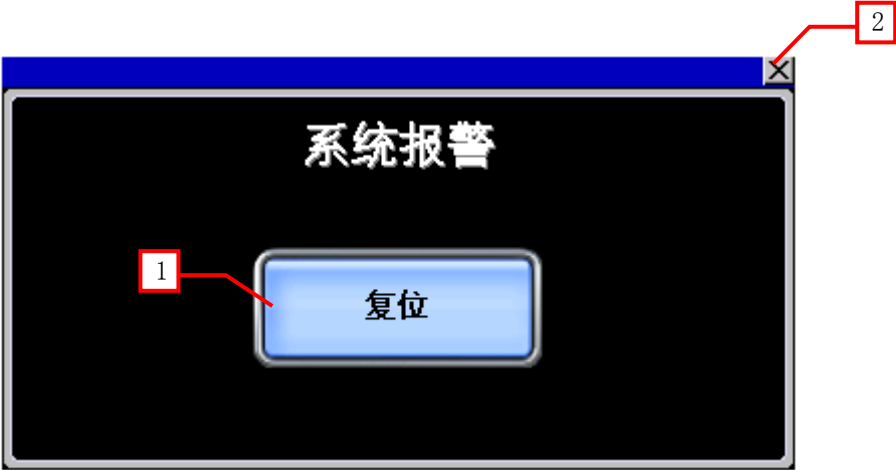
备注

- 手册显示的文件遵从显示语言切换。注释组号和语言、文件 ID 对应，如下表所示。

注释组号	语言	文件 ID
1	中文(简体)	201
2	日语	202
3	英语	203

- GOT 启动时，通过工程脚本将文件页码设置为「1」以及将文件 ID 设置为「201」。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 页码传送开关通过对象脚本不超过总页数。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。
- 手册显示用的文件数据由用户制作。有关详细请参照「6. 关于手册显示」。
- 系统报警发生时，在画面下方将显示报警信息。触摸信息的左端时，显示位置依照画面上方、画面中央、画面下方的顺序切换。触摸其它地方时，显示报警复位窗口。

5.3.14 报警复位(W-30001)



概要

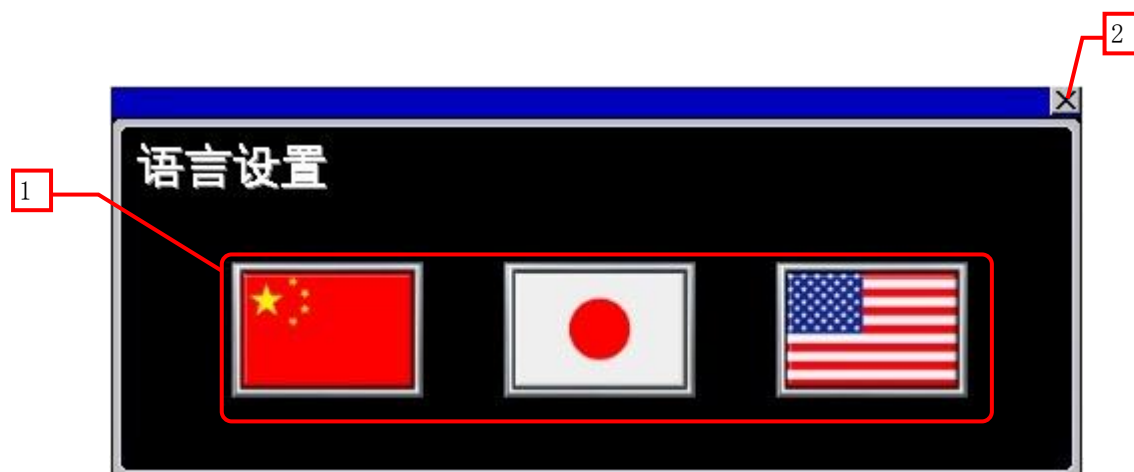
复位系统报警。

详细

1. 复位系统报警，并在 1 秒后关闭窗口画面。
2. 关闭窗口画面。

备注

5.3.15 语言设置(W-30002)



概要

选择 GOT 的显示语言。

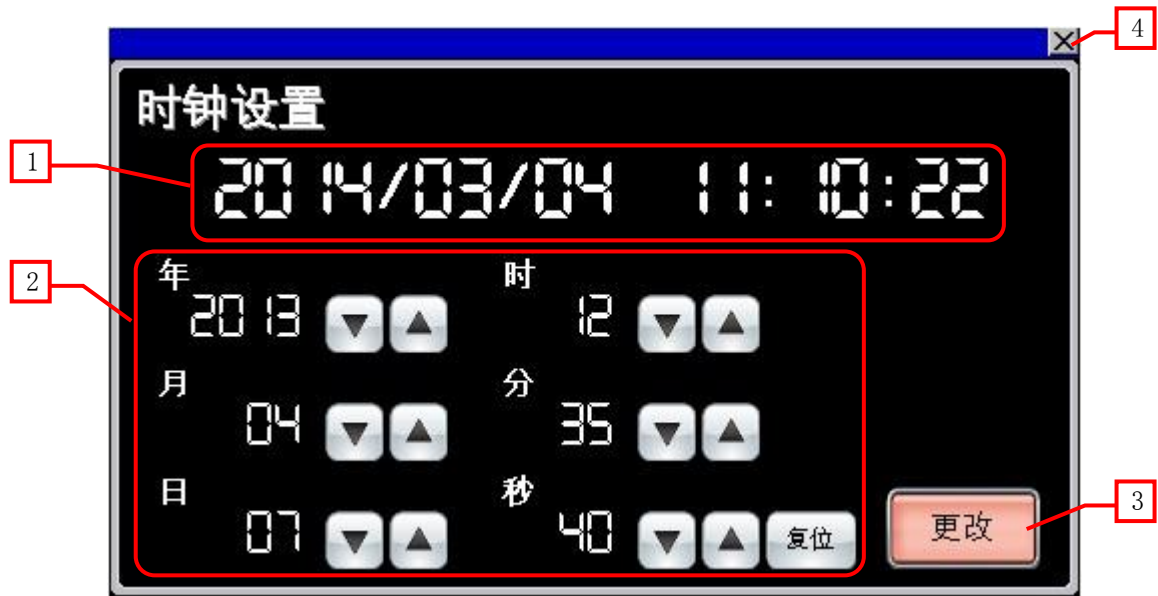
详细

1. 切换语言，并关闭窗口画面。
2. 关闭窗口画面。

备注

- 相应显示语言，系统语言与手册显示的文件 ID 同步切换设置。

5.3.16 时钟设置(W-30003)



概要

更改 GOT 的时钟数据。

详细

1. 显示当前日期和时间。
2. 通过 ▼ ▲ 开关设置想更改的日期和时间。长按 ▼ ▲ 开关将连续进行增减。复位开关复位秒。
3. 将设置的日期和时间反映到 GOT 的时钟数据中，并在 1 秒后关闭窗口画面。
4. 关闭窗口画面。

备注

- 日期和时间的初始值为窗口画面显示时的日期和时间。
- 更改日期和时间的年/月/日/时/分/秒的数值显示中设置了对象脚本。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。

5.3.17 步骤数据确认画面(W-30004)



概要

显示、编辑步骤数据的画面。

详细

1. 显示、编辑步骤数据。触摸动作方法的设置值，设置值会依照「-」→「ABS」→「INC」→「-」的顺序切换。
2. 显示步骤数据的输入范围。
3. 用以输入的键盘。
4. 关闭窗口画面。

备注

- 直接访问控制器的步骤数据。写入时请务必充分注意。
- 通过画面脚本切换步骤数据的显示/非显示。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」

5.3.18 指导(W-30100)



概要

在切换监视模式/试验模式时显示。

详细

1. 显示确认信息。
2. 切换监视模式/试验模式，并关闭窗口画面。
3. 关闭窗口画面。

备注

- 从监视模式切换至试验模式时，伺服 ON(保持)。
- 通过画面脚本切换伺服 ON(保持)。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。

5.3.19 写入确认对话框 1(W-30101)



概要

步骤数据的动作方法未设置时显示。

详细

1. 显示确认信息。
2. 关闭窗口画面。

备注

5.3.20 写入确认对话框 2(W-30102)



概要

步骤数据的动作方法设置为「ABS」时显示。

详细

1. 显示确认信息。
2. 显示写入值和控制器的值。
3. 把当前位置写入控制器，并关闭窗口画面。
4. 关闭窗口画面。

备注

- 数值直接写入控制器。写入时请务必充分注意。
- 通过画面脚本写入控制器。关于脚本的详细内容，请参照「5.6 脚本一览表」。

5.3.21 写入确认对话框 3(W-30103)



概要

步骤数据的动作方法设置为「INC」时显示。

详细

1. 显示确认信息。
2. 关闭窗口画面。

备注

5.3.22 步骤数据 对话框(W-30104~30107)



概要

通知步骤数据的处理经过。

详细

1. 显示确认信息。
2. 关闭窗口画面。

备注

5.3.23 基本参数 对话框(W-30108~30111)



概要

通知基本参数的处理经过。

详细

1. 显示确认信息。
2. 关闭窗口画面。

备注

5.3.24 原点复位参数 对话框(W-30112~30115)



概要

通知原点复位参数的处理经过。

详细

1. 显示确认信息。
2. 关闭窗口画面。

备注

5.3.25 禁止下载对话框(W-30116)



概要

参数为写保护时显示。

详细

1. 显示确认信息。
2. 关闭窗口画面。

备注

5.3.26 配方处理错误对话框 (W-30117)



概要

配方错误发生时显示。

详细

1. 显示确认信息。
2. 复位配方处理错误，1 秒后关闭重叠窗口。
3. 关闭窗口画面。

备注

5.3.27 软元件数据传输错误对话框(W-30118)



概要

软元件传送错误发生时显示。

详细

1. 显示确认信息。
2. 1 秒后关闭重叠窗口。
3. 关闭窗口画面。

备注

5.4 使用软元件一览表

画面上的开关和指示灯等使用的软元件，有些同时也在脚本等的公共设置中被使用。批量更改此类软元件时，推荐使用[批量更改]。关于[批量更改]的详细内容，请参照「GT Designer3 (GOT2000) 帮助」。

5.4.1 连接机器的软元件

类型	软元件编号	用途
位	000001	OUT0
	000002	OUT1
	000003	OUT2
	000004	OUT3
	000005	OUT4
	000006	OUT5
	000007	BUSY
	000008	AREA
	000009	SET-ON
	000010	INP
	000011	SVRE
	000012	*E-STOP
	000013	*ALARM
	000017~000024	试验运转步骤号存储软元件
	000025	暂时停止
	000026	伺服 ON/OFF
	000027	试验运转触发
	000029	原点复位
	000049	运转模式切换
	000050	强制输出模式
	000070	复位报警（执行器的动作也会停止）
	100001	IN0
	100002	IN1
	100003	IN2
	100004	IN3
	100005	IN4
	100006	IN5
	100007	SETUP
	100008	HOLD
	100009	DRIVE
	100010	RESET
	100011	SVON
	100073	BUSY
	100074	SVRE
	100075	SET-ON
	100076	INP
	100077	AREA
	100079	E-STOP
	100080	ALARM
字	400001~400032	基本参数领域
	400033~400040	原点复位参数领域
	400050~400052	JOG 初始值
	400138	指定单位系
	400897~400960	报警记录
	401025~402048	步骤数据领域
	436865	当前位置
	436867	当前速度

类型	软元件编号	用途
字	436868	当前推力
	436869	目标位置
	436871	运转中步骤数据号
	436873~436876	发生中报警
	437121	数值指定运转_运转指示
	437123	数值指定运转_动作方法
	437124	数值指定运转_速度
	437125	数值指定运转_位置
	437127	加速度
	437128	减速度
	437132	定位推力

5.4.2 GOT 内部软元件

类型	软元件编号	用途
位	GB40	脚本触发
	GB41	脚本触发复位
	GB61001	试验运行号存储触发
	GB61002	位置取得触发
	GB61003	位置取得执行触发
	GB61004	定寸-移动触发
	GB61005	定寸+移动触发
	GB61006	JOG 初始值设置触发
	GB61007	JOG-移动触发
	GB61008	JOG+移动触发
	GB61009	动作方法读入标志
	GB61010	伺服操作触发
	GB61011	步骤数据动作标志
	GB61012	动作方法写入触发
	GB61013	切换试验模式确认标志
	GB61014	JOG 操作确认标志
	GB61100	步骤数据 Save 触发
	GB61101	步骤数据 Load 触发
	GB61102	步骤数据上载触发
	GB61103	步骤数据下载触发
	GB61104	步骤数据写入确认触发
	GB61105	配方传送动作确认标志
	GB61106	软元件数据传送动作确认标志
	GB61107	参数确认标志
	GB61200	基本参数 Save 触发
	GB61201	基本参数 Load 触发
	GB61202	基本参数上载触发
	GB61203	基本参数下载触发
	GB61204	参数保护更改触发
	GB61300	原点复位参数 Save 触发
	GB61301	原点复位参数 Load 触发
	GB61302	原点复位参数上载触发
	GB61303	原点复位参数下载触发
	GD63040. b0~ GD63040. b7	步骤数据显示标志
	GS512. b0	时间更改信号
字	GD10	轴编号设置
	GD60000	基本画面切换
	GD60001	重叠窗口 1 画面切换

类型	软元件编号	用途
字	GD60004	重叠窗口 2 画面切换
	GD60016	叠加窗口 1 画面切换
	GD60021	语言切换
	GD60022	系统语言切换
	GD60031、GD60041	系统信息
	GD60080～GD60082	文件显示
	GD61001	外部控制软元件
	GD61002	配方号存储软元件
	GD61003	记录号存储软元件
	GD61004	外部通知软元件
	GD61005	配方号通知软元件
	GD61006	记录号通知软元件
	GD61007	动作方法传送外部控制软元件
	GD61008	动作方法传送外部通知软元件
	GD61009	步骤数据传送外部控制软元件
	GD61010	步骤数据传送外部通知软元件
	GD61011	基本参数传送外部控制软元件
	GD61012	基本参数传送外部通知软元件
	GD61013	原点复位参数传送外部控制软元件
	GD61014	原点复位参数传送外部通知软元件
	GD61015	参数保护传送外部控制软元件
	GD61016	参数保护传送外部通知软元件
	GD61100	步骤数据号
	GD61101～GD61164	动作方法存储领域
	GD61165	位置取得目标偏置
	GD61166～GD61167	定寸距离
	GD61168	移动速度
	GD62000～GD63023	步骤数据保存领域
	GD63101	B-30003, B-30004 步骤数据偏置软元件
	GD63102	步骤数据保存目标记录号
	GD63103	参数保护确认软元件
	GD63200～GD63231	基本参数保存领域
	GD63300	基本参数保存目标记录号
	GD63500～GD63507	原点复位参数保存领域
	GD63600	原点复位参数保存目标记录号
	GD63610	报警记录显示软元件
	GD63611	报警记录偏置软元件
	GD63990～GD63995	时钟的数字开关
	GS513～GS516	更改时间
	GS650～GS652	当前时间
	TMP0800～TMP0802 TMP950～TMP996	脚本运算用

5.5 注释一览表

注释组号	注释号	使用处
499	No. 48～198	B-30010、B-30011
500	No. 1	B-30001～B-30012、B-30500
	No. 2	B-30001～B-30012
	No. 3	B-30002～B-30012
	No. 4	B-30001
	No. 5～7	B-30001～B-30012
	No. 9～10	B-30500
	No. 11	B-30002～B-30012、B-30500

注释组号	注释号	使用处
500	No. 12	B-30001～B-30012
	No. 100～141	B-30002
	No. 200	B-30003
	No. 201	B-30004
	No. 202～203	B-30003、B-30004
	No. 204～217	B-30003
	No. 218～230	B-30004
	No. 231～238	B-30003、B-30004
	No. 300～302	B-30005
	No. 400	B-30006
	No. 401	B-30007
	No. 402～403	B-30006、B-30007
	No. 404～416	B-30006
	No. 417～427	B-30007
	No. 428～432	B-30006、B-30007
	No. 500～517	B-30008
	No. 600～602	B-30009
	No. 603	B-30010
	No. 604	B-30011
	No. 605～609	B-30010、B-30011
	No. 700～749	B-30012
	No. 1000～1001	W-30001
	No. 1002	W-30002
	No. 1003～1010	W-30003
	No. 1100～1118	W-30004
	No. 1400～1402	W-30100
	No. 1500	W-30101
	No. 1501	W-30102
	No. 1502	W-30103
	No. 1503	W-30101～W-30103
	No. 1504	W-30102
	No. 1600～1601	W-30104
	No. 1602～1603	W-30105
	No. 1604～1605	W-30106
	No. 1606～1607	W-30107
	No. 1608	W-30104～W-30107
	No. 1700～1701	W-30108
	No. 1702～1703	W-30109
	No. 1704～1705	W-30110
	No. 1706～1707	W-30111
	No. 1708	W-30108～W-30111
	No. 1800～1801	W-30112
	No. 1802～1803	W-30113
	No. 1804～1805	W-30114
	No. 1806～1807	W-30115
	No. 1808	W-30112～W-30115
	No. 1900～1901	W-30116
	No. 2000～2001	W-30117
	No. 2100～2101	W-30118

5.6 脚本一览表

项目	设置
工程脚本	有
画面脚本	B-30002、B-30003、B-30004、B-30006、B-30007、B-30008、B-30500
对象脚本	B-30500、W-30003

5.6.1 工程脚本

脚本号	30001	脚本名	Script30001
注释	初始设置		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB40
<pre>[w:GD60080]=201; //Set Document ID to 201 [w:GD60081]=1; //Set Document page No. to 1 [w:GD10] =1; //Indirect Specification Destination Initial Value [w:GD63102]=1; //Step Data Save Destination Record No. Initial Value [w:GD63300]=1; //Basic Step Data Save Destination Record No. Initial Value [w:GD63600]=1; //Return to Origin Step Data Save Destination Record No. Initial Value [w:GD61168]=5; //Move Speed Initial Value set([b:GB61009]); //Movement MOD Acquisition Initial Processing</pre>			

5.6.2 画面脚本

基本画面 30002

脚本号	30003	脚本名	Script30003
注释	动作方法取得		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	ON 中 GB40
<pre>//Obtain the movement MOD of the step data when starting the screen or changing connection destination. if([b:GB61009] == ON) { //Movement MOD Transfer Trigger ON set([b:GD61007.b0]); //Flag Reset rst([b:GB61009]); }</pre>			
脚本号	30004	脚本名	Script30004
注释	JOG 初始值设置		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61006
<pre>//Set the JOG move initial value. This works in conjunction with the device data transfer. //JOG Acceleration [1-248:w:437127]=[1-248:w:400050]; //JOG Deceleration [1-248:w:437128]=[1-248:w:400051]; //JOG Moving Force [1-248:w:437132] = [1-248:w:400052]; //Flag Reset rst([b:GB61006]);</pre>			

脚本号	30005	脚本名	Script30005
注释	步骤数据号写入		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	ON 中 GB61001
<pre>//When the teaching step No. is entered, write the number to the controller. //Write Step No. to Controller [1-248:b:000017] = [b:GD61100.b0]; [1-248:b:000018] = [b:GD61100.b1]; [1-248:b:000019] = [b:GD61100.b2]; [1-248:b:000020] = [b:GD61100.b3]; [1-248:b:000021] = [b:GD61100.b4]; [1-248:b:000022] = [b:GD61100.b5]; [1-248:b:000023] = [b:GD61100.b6]; [1-248:b:000024] = [b:GD61100.b7]; //Calculate Storage Destination Offset [w:GD61165] = [w:GD61100] * 16; //Trigger Reset rst([b:GB61001]);</pre>			
脚本号	30006	脚本名	Script30006
注释	位置取得		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61002
<pre>//Display the check dialog depending on the movement MOD of the storage destination. //Change the window screen depending on the movement MOD of the storage destination. switch([w:GD61101[w:GD61100]]) { //No Setting case 0: [w:GD60004] = 30101; break; //ABS case 1: [w:GD60004] = 30102; break; //INC case 2: [w:GD60004] = 30103; break; } //Flag Reset rst([b:GB61002]);</pre>			
脚本号	30007	脚本名	Script30007
注释	定寸距离-		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61004
<pre>//Execute Move Distance - Move //Store Move Distance [1-248:s32:437125] = 0 - [s32:GD61166]; //Store Speed</pre>			

<pre> [1-248:s16:437124] = [s16:GD61168]; //Execute Move Distance - Move set([1-248:b:437121.b8]); //Flag Reset rst([b:GB61004]); </pre>			
脚本号	30008	脚本名	Script30008
注释	定寸距离+		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61005
<pre> //Execute Move Distance + Move //Store Move Distance [1-248:s32:437125] = [s32:GD61166]; //Store Speed [1-248:s16:437124] = [s16:GD61168]; //Execute Move Distance + Move set([1-248:b:437121.b8]); //Flag Reset rst([b:GB61005]); </pre>			
脚本号	30009	脚本名	Script30009
注释	JOG-		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	下降沿 GB61007
<pre> //Stop JOG - Move if([b:GB61014] == ON) { //Stop JOG - Move set([1-248:b:000070]); ///JOG operation check flag reset rst([b:GB61014]); } </pre>			
脚本号	30010	脚本名	Script30010
注释	JOG+		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	下降沿 GB61008
<pre> //Stop JOG + Move if([b:GB61014] == ON) { //Stop JOG + Move set([1-248:b:000070]); //JOG operation check flag reset rst([b:GB61014]); } </pre>			

脚本号	30011	脚本名	Script30011
注释	伺服操作		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	下降沿 GB61010
<pre>//When move to the test mode, turn on the servo; when move to the monitor mode, turn off the servo. if([b:GB61013] == ON) { if([1-248:b:000049] == OFF) { //Compulsory Output Mode OFF rst([1-248:b:000050]); //Servo ON set([1-248:b:000026]); } //Operation Mode Change alt([1-248:b:000049]); //Close Guidance [w:GD60004] = 0; //Test mode switch confirmation trigger OFF rst([b:GB61013]); }</pre>			
脚本号	30012	脚本名	Script30012
注释	位置写入		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61003
<pre>//When the movement MOD of the position storage destination is ABS, write the current position to the position of the target step data. //Store Position to Step Data [1-248:s32:401027[w:GD61165]] = [1-248:s32:436865]; //Flag Reset rst([b:GB61003]);</pre>			
脚本号	30013	脚本名	Script30013
注释	步骤数据显示设置 1		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre>//Check the movement MOD of the step data No. which is specified by teaching. //If it is not set, do not display the numerical value in the //step data check screen window. //Check Movement MOD of Step Data if([1-248:w:401025[w:GD61165]] == 0) { //If Not Set, Turn On Flag set([b:GB61011]); } else{ //If Set, Turn Off Flag rst([b:GB61011]); }</pre>			
脚本号	30014	脚本名	Script30014
注释	动作方法写入		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61012
<pre>//When the movement MOD is changed from the step data check screen, //change the movement MOD of the controller and the movement MOD storage area.</pre>			

```
//Change the value depending on the value of the movement MOD storage area.
switch([w:GD61101[w:GD61100]]) {
  //Value 0
  case 0:
    [w:GD61101[w:GD61100]] =1;
    [1-248:s16:401025[w:GD61165]] =1;
    break;
  //Value 1
  case 1:
    [w:GD61101[w:GD61100]] =2;
    [1-248:s16:401025[w:GD61165]] =2;
    break;
  //Value 2
  case 2:
    [w:GD61101[w:GD61100]] =0;
    [1-248:s16:401025[w:GD61165]] =0;
    break;
}

//Flag Reset
rst([b:GB61012]);
```

脚本号	30015	脚本名	Script30015
注释	动作方法读入标志复位		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	关闭画面时

```
//When closing the screen, reset the movement MOD read flag and the step data storage area.

//Movement MOD Read Flag Reset
set([b:GB61009]);

//OFF in case of test mode
if([b:000049] == ON) {
  rst([b:000049]);
}

//Test mode switch confirmation trigger reset
rst([b:GB61013]);

//JOG operation check flag reset
rst([b:GB61014]);
```

基本画面 30003、30004

脚本号	30016	脚本名	Script30016
注释	步骤数据显示设置 2		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常

```
//In the Step Data Edit screen, set the flag to switch numerical value display depending on the movement MOD.

//Line 1
if([w:GD62000[w:GD63101]] == 0) {
  set([b:GD63040.b0]);
}
else{
  rst([b:GD63040.b0]);
}
```

```

//Line 2
if([w:GD62016[w:GD63101]] == 0) {
    set([b:GD63040.b1]);
}
else{
    rst([b:GD63040.b1]);
}

//Line 3
if([w:GD62032[w:GD63101]] == 0) {
    set([b:GD63040.b2]);
}
else{
    rst([b:GD63040.b2]);
}

//Line 4
if([w:GD62048[w:GD63101]] == 0) {
    set([b:GD63040.b3]);
}
else{
    rst([b:GD63040.b3]);
}

//Line 5
if([w:GD62064[w:GD63101]] == 0) {
    set([b:GD63040.b4]);
}
else{
    rst([b:GD63040.b4]);
}

//Line 6
if([w:GD62080[w:GD63101]] == 0) {
    set([b:GD63040.b5]);
}
else{
    rst([b:GD63040.b5]);
}

//Line 7
if([w:GD62096[w:GD63101]] == 0) {
    set([b:GD63040.b6]);
}
else{
    rst([b:GD63040.b6]);
}

//Line 8
if([w:GD62112[w:GD63101]] == 0) {
    set([b:GD63040.b7]);
}
else{
    rst([b:GD63040.b7]);
}

```

脚本号	30017	脚本名	Script30017
注释	步骤数据 SAVE 前处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61100
<pre>//After starting the recipe read of the step data, turn off the step data save trigger. if([b:GD61004.b15] == OFF){ //Specify the read destination recipe No. from the controller No. setting and store the data. [w:GD61002] = [w:GD10] + 30000; //Store Read Destination Record No. [w:GD61003] = [w:GD63102]; //Turn On Read Trigger set([b:GD61001.b1]); //Turn Off Step Data Save Trigger rst([b:GB61100]); //Display Step Data Save Dialog [w:GD60004] = 30104; } //Displays the Recipe Process Error Dialog if an error has occurred. else{ //Displays the Recipe Process Error Dialog. [w:GD60004] = 30117; //Turn Off Step Data Save Trigger rst([b:GB61100]); }</pre>			
脚本号	30018	脚本名	Script30018
注释	步骤数据 SAVE 后处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004.b1
<pre>//After checking the recipe read, turn off the read trigger. //Read Trigger OFF rst([b:GD61001.b1]);</pre>			
脚本号	30019	脚本名	Script30019
注释	步骤数据 LOAD 前处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61101
<pre>//After starting the recipe write of the step data, turn off the step data load trigger. if([b:GD61004.b15] == OFF){ //Specify the write recipe No. from the controller No. setting and store the data. [w:GD61002] = [w:GD10] + 30000; //Store Write Record No. [w:GD61003] = [w:GD63102]; //Turn On Write Trigger set([b:GD61001.b0]); //Turn Off Step Data Load Trigger rst([b:GB61101]); //Display Step Data Load Dialog [w:GD60004] = 30105; } //Displays the Recipe Process Error Dialog if an error has occurred. else{ //Displays the Recipe Process Error Dialog. [w:GD60004] = 30117; //Turn Off Step Data Load Trigger rst([b:GB61101]); }</pre>			

}			
脚本号	30020	脚本名	Script30020
注释	步骤数据 LOAD 后处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004.b0
<pre>//After checking the recipe write, turn off the write trigger. //Write Trigger OFF rst([b:GD61001.b0]);</pre>			
脚本号	30021	脚本名	Script30021
注释	步骤数据上载处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61102
<pre>//After starting the device data transfer of the step data, turn off the step data upload trigger. //Turn ON Device Data Transfer Trigger set([b:GD61009.b0]); //Step Data Upload Trigger OFF rst([b:GB61102]); //Device Data Transfer Trigger Operational Check ON set([b:GB61106]);</pre>			
脚本号	30022	脚本名	Script30022
注释	步骤数据下载处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61103
<pre>//After starting the device data transfer of the step data, turn off the step data download trigger. //Check the parameter protection of basic parameters and //check if it is allowed to download the step data. [w:TMP0800] = [w:GD63103] & 0x00FF; [w:GD1000]=[w:TMP0800]; if([w:TMP0800] == 2){ [w:GD60004] = 30116; //Step Data Download Trigger OFF rst([b:GB61103]); } else{ //Turn ON Transfer Source Inversion Flag set([b:GD61009.b1]); //Turn ON Device Data Transfer Trigger set([b:GD61009.b0]); //Step Data Download Trigger OFF rst([b:GB61103]); //Device Data Transfer Trigger Operational Check ON set([b:GB61106]); }</pre>			
脚本号	30023	脚本名	Script30023
注释	软件元件数据传送对话框显示		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	ON 中 GB61106
<pre>//Displays the Device Data Transfer Dialog. //When a Device Data Transfer error occurs. if([b:GD61010.b15] == ON){</pre>			

```

    if([b:GD61010.b0] == OFF) {
        if([b:GD61009.b0] == OFF) {
            [w:GD60004] = 30118;
            rst([b:GB61106]);
        }
    }
}
//During device data transfer.
if([b:GD61010.b0] == ON) {
    if([b:GD61009.b0] == ON) {
        if([b:GD61009.b1] == ON) {
            //Displays the Upload in progress window.
            [w:GD60004] = 30107;
            //Turn OFF Transfer Source Inversion Flag
            rst([b:GD61009.b1]);
        }
        else{
            //Displays the Download in progress window.
            [w:GD60004] = 30106;
        }
    }
    //Device Data Transfer Trigger OFF
    rst([b:GD61009.b0]);
}
}
//Wait For Device Data Transfer Completion
if([b:GD61010.b15] == OFF) {
    if([b:GD61010.b0] == OFF) {
        if([b:GD61009.b0] == OFF) {
            rst([b:GB61106]);
        }
    }
}
}

```

脚本号	30025	脚本名	Script30025
注释	步骤数据写入确认		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61104

```

//Loads the parameter protect of basic parameter.

//Initialize the parameter protect check device.
[w:GD63103] = 0;
//Turn ON Device Data Transfer Trigger
set([b:GD61015.b0]);
//Parameter check flag ON
set([b:GB61107]);
//Flag Reset
rst([b:GB61104]);

```

脚本号	30043	脚本名	Script30043
注释	配方错误处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004.b15

```

//Displays a dialog when a recipe error process occurs.

if([b:GB61105] == OFF) {
    [w:GD60004] = 30117;
    set([b:GB61105]);
}

```

脚本号	30044	脚本名	Script30044
注释	标志复位		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	关闭画面时
<pre>//Resets the flag when closing the screen. rst([b:GB61106]);</pre>			
脚本号	30045	脚本名	Script30045
注释	参数保护确认		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	ON 中 GB61107
<pre>//Checks parameter protect is loaded. if([b:GD61015.b0] == ON) { if([b:GD61016.b0] == ON) { rst([b:GD61015.b0]); } } //Clears the flag after device data transfer is completed. if([b:GD61015.b0] == OFF) { if([b:GD61016.b0] == OFF) { set([b:GB61103]); rst([b:GB61107]); } }</pre>			

基本画面 30006

脚本号	30042	脚本名	Script30042
注释	参数保护处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61204
<pre>//Processing When Changing Parameters Protection //Parameters Protection Initial Processing [w:TMP0801] = [w:GD63212] & 255; [w:TMP0802] = [w:GD63212] >> 8; [w:TMP0802] = [w:TMP0802] << 8; //Change the processing depending on the numerical value of the parameters protection. if([w:TMP0801] == 1) { [w:GD63212] = [w:TMP0802] 2; } else{ [w:GD63212] = [w:TMP0802] 1; } //Flag Reset rst([b:GB61204]);</pre>			

基本画面 30006、30007

脚本号	30026	脚本名	Script30026
注释	基本参数 SAVE 前处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61200
<pre>//After starting the recipe read of basic parameters, turn off the basic parameter save trigger. if([b:GD61004.b15] == OFF){ //Specify the read destination recipe No. from the controller No. setting and store the data. [w:GD61002] = [w:GD10] + 30100; //Store Read Destination Record No. [w:GD61003] = [w:GD63300]; //Turn On Read Trigger set([b:GD61001.b1]); //Turn Off Basic Parameters Save Trigger rst([b:GB61200]); //Display Step Data Save Dialog [w:GD60004] = 30108; } //Displays the Recipe Process Error Dialog if an error has occurred. else{ //Displays the Recipe Process Error Dialog. [w:GD60004] = 30117; //Turn Off Basic Parameters Save Trigger rst([b:GB61200]); }</pre>			
脚本号	30027	脚本名	Script30027
注释	基本参数 SAVE 后处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004.b1
<pre>//After checking the recipe reading notification signal, turn off the read trigger. //Read Trigger OFF rst([b:GD61001.b1]);</pre>			
脚本号	30028	脚本名	Script30028
注释	基本参数 LOAD 前处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61201
<pre>//After starting the recipe write of basic parameters, turn off the basic parameter load trigger. if([b:GD61004.b15] == OFF){ //Specify the write recipe No. from the controller No. setting and store the data. [w:GD61002] = [w:GD10] + 30100; //Store Write Record No. [w:GD61003] = [w:GD63300]; //Turn On Write Trigger set([b:GD61001.b0]); //Turn Off Basic Parameters Load Trigger rst([b:GB61201]); //Display Step Data Load Dialog [w:GD60004] = 30109; } //Displays the Recipe Process Error Dialog if an error has occurred. else{ //Displays the Recipe Process Error Dialog. [w:GD60004] = 30117;</pre>			

<pre>//Turn Off Basic Parameters Load Trigger rst([b:GB61201]); }</pre>			
脚本号	30029	脚本名	Script30029
注释	基本参数 LOAD 后处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004.b0
<pre>//After checking the recipe writing notification signal, turn off the write trigger. //Write Trigger OFF rst([b:GD61001.b0]);</pre>			
脚本号	30030	脚本名	Script30030
注释	基本参数上载处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61202
<pre>//After starting the device data transfer of basic parameters, turn off the basic parameters upload trigger. //Turn ON Device Data Transfer Trigger set([b:GD61011.b0]); //Basic Parameters Upload Trigger OFF rst([b:GB61202]); //Device Data Transfer Trigger Operational Check ON set([b:GB61106]);</pre>			
脚本号	30031	脚本名	Script30031
注释	基本参数下载处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61203
<pre>//After starting the device data transfer of basic parameters, turn off the basic parameters download trigger. //Turn ON Transfer Source Inversion Flag set([b:GD61011.b1]); //Turn ON Device Data Transfer Trigger set([b:GD61011.b0]); //Basic Parameters Download Trigger OFF rst([b:GB61203]); //Device Data Transfer Trigger Operational Check ON set([b:GB61106]);</pre>			
脚本号	30032	脚本名	Script30032
注释	软件件数据传送对话框显示		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	ON 中 GB61106
<pre>//Displays the Device Data Transfer Dialog. //When a Device Data Transfer error occurs. if([b:GD61012.b15] == ON) { if([b:GD61012.b0] == OFF) { if([b:GD61011.b0] == OFF) { [w:GD60004] = 30118; rst([b:GB61106]); } } } //During device data transfer. if([b:GD61012.b0] == ON) {</pre>			

```

if([b:GD61011.b0] == ON){
  if([b:GD61011.b1] == ON){
    //Displays the Upload in progress window.
    [w:GD60004] = 30111;
    //Turn OFF Transfer Source Inversion Flag
    rst([b:GD61011.b1]);
  }
  else{
    //Displays the Download in progress window.
    [w:GD60004] = 30110;
  }
  //Device Data Transfer Trigger OFF
  rst([b:GD61011.b0]);
}
}
//Wait For Device Data Transfer Completion
if([b:GD61012.b15] == OFF){
  if([b:GD61012.b0] == OFF){
    if([b:GD61011.b0] == OFF){
      rst([b:GB61106]);
    }
  }
}
}

```

脚本号	30043	脚本名	Script30043
注释	配方错误处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004.b15

//Displays a dialog when a recipe error process occurs.

```

if([b:GB61105] == OFF){
  [w:GD60004] = 30117;
  set([b:GB61105]);
}

```

脚本号	30044	脚本名	Script30044
注释	标志复位		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	关闭画面时

//Resets the flag when closing the screen.

```

rst([b:GB61106]);

```

基本画面 30008

脚本号	30034	脚本名	Script30034
注释	原点复位参数 SAVE 前处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61300

//After starting the recipe read of return to origin parameters, turn off the return to origin parameter save trigger.

```

if([b:GD61004.b15] == OFF){
  //Specify the read destination recipe No. from the controller No. setting and store the data.
  [w:GD61002] = [w:GD10] + 30200;
  //Store Read Destination Record No.
  [w:GD61003] = [w:GD63600];
  //Turn On Read Trigger
  set([b:GD61001.b1]);
  //Turn Off Return to Origin Parameters Save Trigger

```

<pre> rst([b:GB61300]); //Display Step Data Save Dialog [w:GD60004] = 30112; } //Displays the Recipe Process Error Dialog if an error has occurred. else{ //Displays the Recipe Process Error Dialog. [w:GD60004] = 30117; //Turn Off Return to Origin Parameters Save Trigger rst([b:GB61300]); } </pre>			
脚本号	30035	脚本名	Script30035
注释	原点复位参数 SAVE 后处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004. b1
<pre> //After checking the recipe reading notification signal, turn off the read trigger. //Read Trigger OFF rst([b:GD61001. b1]); </pre>			
脚本号	30036	脚本名	Script30036
注释	原点复位参数 LOAD 前处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61301
<pre> //After starting the recipe write of return to origin parameters, turn off the return to origin parameters load trigger. if([b:GD61004. b15] == OFF){ //Specify the write recipe No. from the controller No. setting and store the data. [w:GD61002] = [w:GD10] + 30200; //Store Write Record No. [w:GD61003] = [w:GD63600]; //Turn On Write Trigger set([b:GD61001. b0]); //Turn Off Return to Origin Parameters Load Trigger rst([b:GB61301]); //Display Step Data Load Dialog [w:GD60004] = 30113; } //Displays the Recipe Process Error Dialog if an error has occurred. else{ //Displays the Recipe Process Error Dialog. [w:GD60004] = 30117; //Turn Off Return to Origin Parameters Save Trigger rst([b:GB61301]); } </pre>			
脚本号	30037	脚本名	Script30037
注释	原点复位参数 LOAD 后处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004. b0
<pre> //After checking the recipe writing notification signal, turn off the write trigger. //Write Trigger OFF rst([b:GD61001. b0]); </pre>			

脚本号	30038	脚本名	Script30038
注释	原点复归参数上传处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61302
<pre>//After starting the device data transfer of return to origin parameters, turn off the return to origin parameters upload trigger. //Turn ON Device Data Transfer Trigger set([b:GD61013.b0]); //Return to Origin Parameters Upload Trigger OFF rst([b:GB61302]); //Device Data Transfer Trigger Operational Check ON set([b:GB61106]);</pre>			
脚本号	30039	脚本名	Script30039
注释	原点复归参数下载处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB61303
<pre>//After starting the device data transfer of return to origin parameters, turn off the return to origin parameters download trigger. //Turn ON Transfer Source Inversion Flag set([b:GD61013.b1]); //Turn ON Device Data Transfer Trigger set([b:GD61013.b0]); //Return to Origin Parameters Download Trigger OFF rst([b:GB61303]); //Device Data Transfer Trigger Operational Check ON set([b:GB61106]);</pre>			
脚本号	30040	脚本名	Script30040
注释	软元件数据对话框显示		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	ON 中 GB61106
<pre>//Displays the Device Data Transfer Dialog. //When a Device Data Transfer error occurs. if([b:GD61014.b15] == ON) { if([b:GD61014.b0] == OFF) { if([b:GD61013.b0] == OFF) { [w:GD60004] = 30118; rst([b:GB61106]); } } } //During device data transfer. if([b:GD61014.b0] == ON) { if([b:GD61013.b0] == ON) { if([b:GD61013.b1] == ON) { //Displays the Upload in progress window. [w:GD60004] = 30115; //Turn OFF Transfer Source Inversion Flag rst([b:GD61013.b1]); } } else{ //Displays the Download in progress window. [w:GD60004] = 30114; } }</pre>			

<pre>//Device Data Transfer Trigger OFF rst([b:GD61013.b0]); } } //Wait For Device Data Transfer Completion if([b:GD61014.b15] == OFF){ if([b:GD61014.b0] == OFF){ if([b:GD61013.b0] == OFF){ rst([b:GB61106]); } } } }</pre>			
脚本号	30043	脚本名	Script30043
注释	配方错误处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	上升沿 GD61004.b15
<pre>//Displays a dialog when a recipe error process occurs. if([b:GB61105] == OFF){ [w:GD60004] = 30117; set([b:GB61105]); } }</pre>			
脚本号	30044	脚本名	Script30044
注释	标志复位		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	关闭画面时
<pre>//Resets the flag when closing the screen. rst([b:GB61106]);</pre>			

基本画面 30500

脚本号	30002	脚本名	Script30002
注释	该文件显示的最后一页的处理		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	通常
<pre>//Check the total number of document pages is not 0. if([w:GD60082]!=0){ //Compare the current page number to the total number of document pages to see if the current page number exceeds the total number. if([w:GD60081]>[w:GD60082]){ //Set the last page to display. [w:GD60081]=[w:GD60082]; } } }</pre>			

5.6.3 对象脚本

基本画面 30500

对象	开关	对象 ID *1	20040
脚本用户 ID	1		
数据类型	有符号 BIN16	触发类型	软元件写入时
<pre>//Do not exceed the total number of the document pages. if([u16:GD60081] >= [u16:GD60082]){ [u16:GD60081] = [u16:GD60082] - 1; } }</pre>			

窗口画面 30003

对象	数值显示	对象 ID *1	10014
脚本用户 ID	1		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	上升沿 GB40
<pre>//Obtain Today's Year & Month from Clock Data [w:TMP950] = [w:GS650] & 0xF000;//Obtain Tenths Digit of "Last 2-Digits of Year" from Clock Data for Setting [w:TMP960] = [w:TMP950] >> 12;//Decimal Alignment [w:TMP968] = [w:TMP960] * 10;//BCD->BIN [w:TMP951] = [w:GS650] & 0x0F00;//Obtain Ones Digit of "Last 2-Digits of Year" from Clock Data for Setting [w:TMP961] = [w:TMP951] >> 8;//BCD->BIN [w:TMP973] = 2000 + [w:TMP968] + [w:TMP961];//Set Year to TMP973 as BIN [w:GD63990] = [w:TMP973];//Set Year [w:TMP952] = [w:GS650] & 0x00F0;//Obtain Tenths Digit of Month from Clock Data for Setting [w:TMP962] = [w:TMP952] >> 4;//Decimal Alignment [w:TMP969] = [w:TMP962] * 10;//BCD->BIN [w:TMP953] = [w:GS650] & 0x000F;//Obtain Ones Digit of Month from Clock Data for Setting [w:TMP974] = [w:TMP969] + [w:TMP953];//Set Month to TMP974 as BIN [w:GD63991] = [w:TMP974];//Set Month [w:TMP954] = [w:GS651] & 0xF000;//Obtain Tenths Digit of "Last 2-Digits of Day" from Clock Data for Setting [w:TMP963] = [w:TMP954] >> 12;//Decimal Alignment [w:TMP970] = [w:TMP963] * 10;//BCD->BIN [w:TMP955] = [w:GS651] & 0x0F00;//Obtain Ones Digit of "Last 2-Digits of Day" from Clock Data for Setting [w:TMP964] = [w:TMP955] >> 8;//BCD->BIN [w:TMP975] = [w:TMP970] + [w:TMP964];//Set Day to TMP975 as BIN [w:GD63992] = [w:TMP975];//Set Day [w:TMP956] = [w:GS651] & 0x00F0;//Obtain Tenths Digit of Hour from Clock Data for Setting [w:TMP965] = [w:TMP956] >> 4;//Decimal Alignment [w:TMP971] = [w:TMP965] * 10;//BCD->BIN [w:TMP957] = [w:GS651] & 0x000F;//Obtain Ones Digit of Hour from Clock Data for Setting [w:TMP976] = [w:TMP971] + [w:TMP957];//Set Hour to TMP976 as BIN [w:GD63993] = [w:TMP976];//Set Hour [w:TMP958] = [w:GS652] & 0xF000;//Obtain Tenths Digit of "Last 2-Digits of Minute" from Clock Data for Setting [w:TMP966] = [w:TMP958] >> 12;//Decimal Alignment [w:TMP972] = [w:TMP966] * 10;//BCD->BIN [w:TMP959] = [w:GS652] & 0x0F00;//Obtain Ones Digit of "Last 2-Digits of Minute" from Clock Data for Setting [w:TMP967] = [w:TMP959] >> 8;//BCD->BIN [w:TMP977] = [w:TMP972] + [w:TMP967];//Set Minute to TMP977 as BIN [w:GD63994] = [w:TMP977];//Set Minute [w:TMP993] = [w:GS652] & 0x00F0;//Obtain Tenths Digit of Second from Clock Data for Setting [w:TMP995] = [w:TMP993] >> 4;//Decimal Alignment [w:TMP996] = [w:TMP995] * 10;//BCD->BIN [w:TMP994] = [w:GS652] & 0x000F;//Obtain Ones Digit of Second from Clock Data for Setting [w:TMP978] = [w:TMP996] + [w:TMP994];//Set Second to TMP978 as BIN [w:GD63995] = [w:TMP978];//Set Second</pre>			

对象	数值显示	对象 ID *1	10015
脚本用户 ID	2		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//BIN -> BCD Conversion [w:TMP979] = [w:GD63990] - 2000; //Last 2-Digits of Year [w:TMP980] = (([w:TMP979] / 10) << 4) + ([w:TMP979] % 10); //Year BIN -> BCD [w:TMP981] = (([w:GD63991] / 10) << 4) + ([w:GD63991] % 10); //Month BIN -> BCD [w:TMP982] = (([w:GD63992] / 10) << 4) + ([w:GD63992] % 10); //Day BIN -> BCD [w:TMP983] = (([w:GD63993] / 10) << 4) + ([w:GD63993] % 10); //Hour BIN -> BCD [w:TMP984] = (([w:GD63994] / 10) << 4) + ([w:GD63994] % 10); //Minute BIN -> BCD [w:TMP985] = (([w:GD63995] / 10) << 4) + ([w:GD63995] % 10); //Second BIN -> BCD			
对象	数值显示	对象 ID *1	10016
脚本用户 ID	3		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//Year & Month Setting [w:GS513] = ([w:TMP980] << 8) + [w:TMP981]; //Set Year & Month to Change Time Device			
对象	数值显示	对象 ID *1	10017
脚本用户 ID	4		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//Date & Time Setting [w:GS514] = ([w:TMP982] << 8) + [w:TMP983]; //Set Date & Time to Change Time Device			
对象	数值显示	对象 ID *1	10018
脚本用户 ID	5		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//Minute & Second Setting [w:GS515] = ([w:TMP984] << 8) + [w:TMP985]; //Set Minute & Second to Change Time Device			
对象	数值显示	对象 ID *1	10019
脚本用户 ID	6		
数据类型	无符号 BIN16	触发类型	通常
//Day of Week Setting [w:TMP986] = [w:GD63990]; //Year (BIN) [w:TMP987] = [w:GD63991]; //Month (BIN) [w:TMP988] = [w:GD63992]; //Day (BIN) if((([w:TMP987] == 1) ([w:TMP987] == 2))){ // Correction Processing to Calculate January and February as 13th/14th Month [w:TMP986] = [w:TMP986] - 1; //Subtract 1 from Year [w:TMP987] = [w:TMP987] + 12; //Add 12 to Month } [w:TMP989] = [w:TMP986]/4; //Create Items Required for Zeller's Congruence [w:TMP990] = [w:TMP986]/100; //Create Items Required for Zeller's Congruence [w:TMP991] = [w:TMP986]/400; //Create Items Required for Zeller's Congruence [w:TMP992] = (13*[w:TMP987]+8)/5; //Create Items Required for Zeller's Congruence			

```
//Calculate Day of Week Using Zeller's Congruence and Set the Day to Change Time Device  
[w:GS516] = ([w:TMP986]+[w:TMP989]-[w:TMP990]+[w:TMP991]+[w:TMP992]+[w:TMP988])%7;
```

*1 对象 ID 引用画面时有可能被变更。

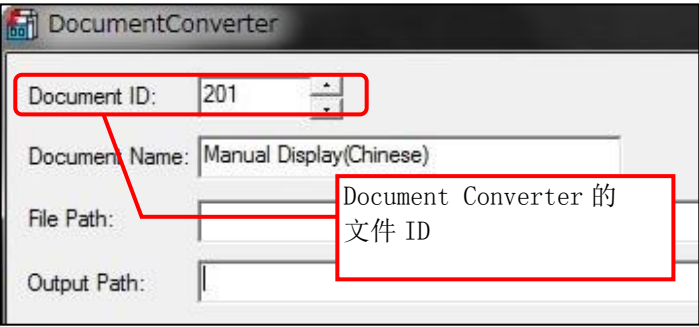
6. 关于手册显示

手册显示使用文件显示功能显示。关于文件显示功能的详细内容, 请参照「GT Designer3 (GOT2000) 帮助」。文件显示功能本身并不能切换语言, 所以在本样本画面中, 通过所选的显示语言变更文件 ID, 将实现文件的语言切换。

6.1 手册显示用文件数据的准备

例: 基本画面 B-30500: 在手册显示中, 显示中文(简体)手册(文件)时

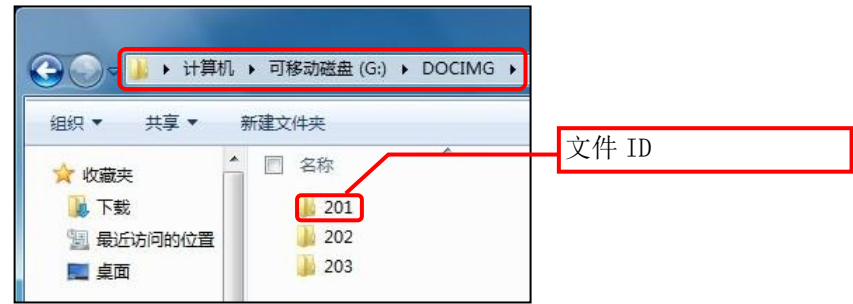
- (1) 使用 Document Converter, 将显示手册(Word、Excel 等)转换为文件显示功能用的文件数据(JPEG 文件)。在 Document Converter 的[文件 ID]中设置 201。
※文件 ID 和显示语言对应, 请参照如下表。



注释组号	语言	文件 ID
1	中文(简体)	201
2	日语	202
3	英语	203

※请使用 2.09K 以后的 Document Converter 版本。如 2.08J 以前版本的话, 切换总页数和页数的开关不能正确地动作。

- (2) 在 DOCIMG 文件夹的 201 文件夹中生成文件数据。不更改 DOCIMG 文件夹以下的文件夹构成, 将整个 DOCIMG 文件夹一并保存在 SD 卡的根目录中。



SD 卡的文件夹构成

备注: 总页数 100 页以上时
该样品的总页数设定为 99 页的文件。如果超过了 100 页, 请修改该总页数以及进行显示当前页号码的该数值显示的格式字符串(# 的个数)。